

GRAFOS

Algoritmos de Pesquisa

Grafos

Propriedades

- Algumas propriedades simples de grafos são fáceis de determinar, pois não dependendo da ordem pela qual se examinam as arestas
 - por exemplo: o grau de todos os vértices
- Outras propriedades, como as associadas a caminhos, é necessário identificá-las através de pesquisa realizada de vértice em vértice ao longo das arestas do caminho
- A maioria dos algoritmos que estudaremos usa este modelo abstracto básico
- Torna-se então necessário analisar o essencial dos algoritmos de pesquisa em grafos e as suas propriedades estruturais
- Pesquisar em grafos é equivalente a percorrer labirintos, sendo necessário
 - marcar pontos já visitados
 - ser-se capaz de recuar, num caminho efetuado, até ao ponto de partida

Algoritmos de pesquisa

Definição

- Dado um grafo $G = (V, A)$ e um vértice S de G , um algoritmo de pesquisa explora o grafo passando por todos os vértices alcançáveis a partir de S
- Serão estudados dois tipos de algoritmos de pesquisa em grafos
 - pesquisa em Largura Primeiro (BFS – “Breadth-first-search”)
 - usando uma EAD Fila (FIFO)
 - pesquisa em Profundidade Primeiro (DFS – “Depth-first-search”)
 - usando recursividade ou uma EAD Pilha explícita (LIFO)
- estes algoritmos designam-se também por algoritmos de travessia em grafos

Algoritmo de Pesquisa em Largura Primeiro (BFS)

Propriedades

- O algoritmo de pesquisa em largura primeiro:
 - calcula a distância (menor número de arestas) de S a cada vértice de G
 - produz uma árvore (subgrafo de G) com raiz em S contendo todos os vértices alcançáveis a partir de S
 - nessa árvore o caminho da raiz S a cada vértice corresponde ao caminho mais curto entre os dois vértices
 - aplicado a grafos orientados e não orientados

Propriedades

- Utiliza a seguinte estratégia para efectuar a travessia do grafo
 - todos os vértices à distância k de S são visitados antes de qualquer vértice à distância $k+1$
- O algoritmo pinta os vértices (inicialmente brancos) de cinzento ou preto:
 - um vértice **branco** ainda não foi descoberto
 - um vértice **cinzento** já foi visitado mas pode ter adjacentes ainda não descobertos (brancos)
 - um vértice **preto** só tem adjacentes já descobertos (cinzentos ou pretos)
- Os cinzentos correspondem à fronteira entre descobertos e não descobertos
- A árvore de travessia em largura é expandida atravessando-se a lista de adjacências de cada vértice cinzento **u**
 - para cada vértice adjacente **v** acrescenta-se à árvore a aresta **(u, v)**

Algoritmo

Entrada: grafo G , número de vértices de G e vértice inicial S
Saída: array 1D de inteiros **Pai**

algoritmo BFS:

para cada vértice $u \in V, u \neq S$ **fazer**

$\text{Cor}[u] \leftarrow$ branco

$\text{Dist}[u] \leftarrow \infty$

$\text{Pai}[u] \leftarrow$ NULO

fim_para

$Q \leftarrow$ **criarFila**()

$Q \leftarrow$ **juntar**(S, Q)

$\text{Cor}[S] \leftarrow$ cinzento

$\text{Dist}[S] \leftarrow 0$

$\text{Pai}[S] \leftarrow$ NULO

...

Algoritmo (cont)

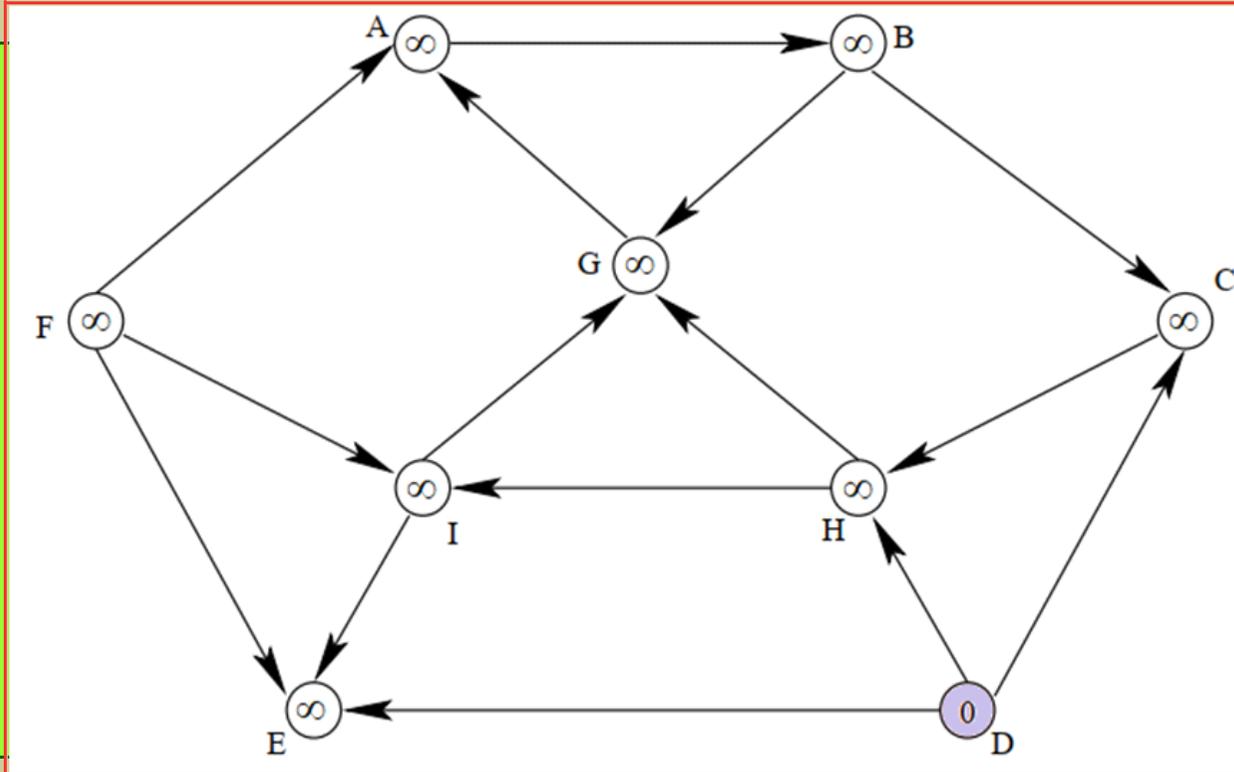
```
...
enquanto (filaVazia(Q) = falso) fazer
  u ← frente(Q)
  Q ← remover(Q)
  para cada vértice v adjacente ao vértice u fazer
    se (Cor[v] = branco) então
      Q ← juntar(v, Q)
      Cor[v] ← cinzento
      Dist[v] ← Dist[u] + 1
      Pai[v] ← u
    fim_se
  fim_para
  Cor[u] ← preto
fim_enquanto
fim_algoritmo
```

Estruturas de dados do algoritmo

- Utiliza-se uma fila de espera (estrutura linear FIFO) – ver EAD “Fila”
- Outras estruturas de dados
 - array 1D **Cor** para guardar as cores dos vértices,
 - array 1D **Dist** para as distâncias ao vértice S ,
 - array 1D **Pai** para o pai de cada vértice na árvore construída
- Normalmente utiliza-se uma representação por listas de adjacências para guardar os dados do grafo
- A árvore construída não é única, pois depende da ordem pela qual são visitados os vértices adjacentes de um determinado vértice
- No entanto as distâncias de cada vértice ao vértice S são únicas

Exemplo (S = D)

u = Frente(Q) = D
 Q = []



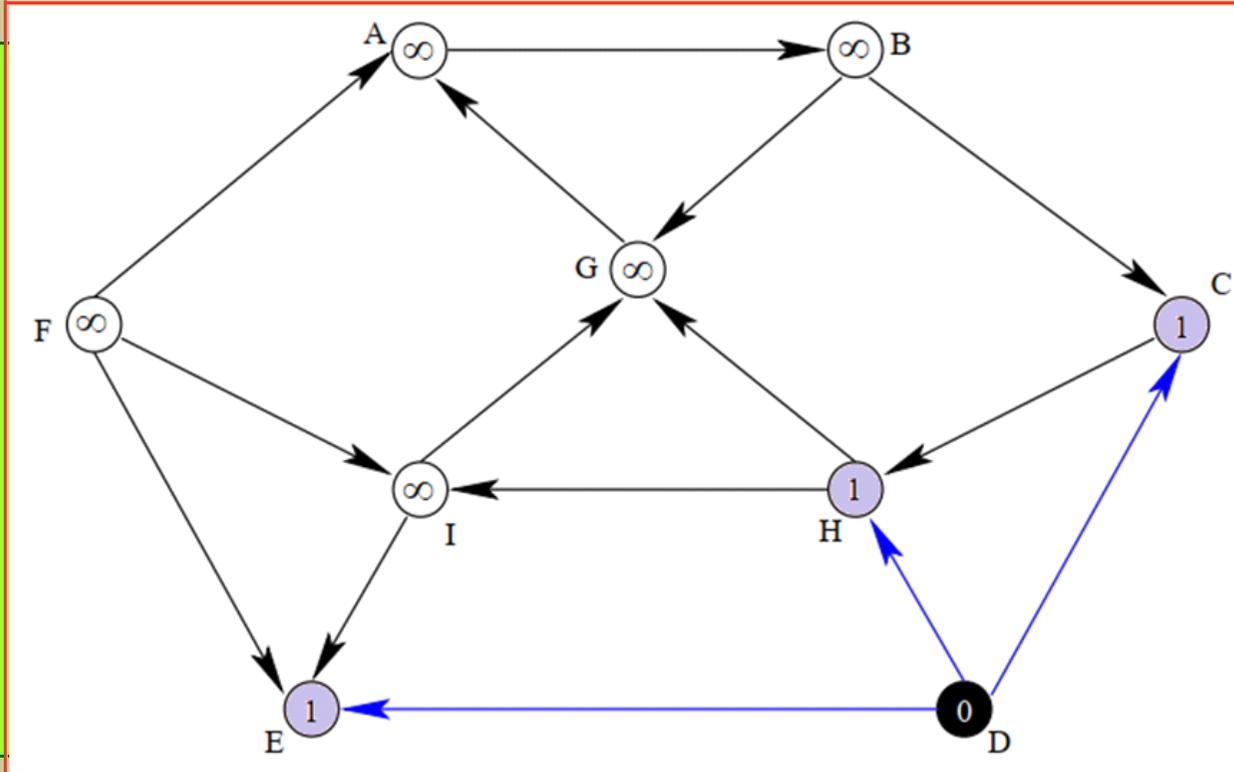
para cada vértice $u \in V, u \neq S$ **fazer**
 Cor[u] \leftarrow branco
 Dist[u] \leftarrow ∞
 Pai[u] \leftarrow NULO
fim_para
 Q \leftarrow criarFila()
 Q \leftarrow juntar(S, Q)
 Cor[S] \leftarrow cinzento
 Dist[S] \leftarrow 0
 Pai[S] \leftarrow NULO

Q = [D]
 Pai[D] = NULO

Exemplo (S = D)

$u = \text{Frente}(Q) = D$

$Q = []$



```

enquanto (filaVazia(Q) = falso) fazer
  u ← frente(Q)
  Q ← remover(Q)
  para cada vértice v adjacente a u fazer
    se (Cor[v] = branco) então
      Q ← juntar(v, Q)
      Cor[v] ← cinzento
      Dist[v] ← Dist[u] + 1
      Pai[v] ← u
    fim_se
  fim_para
  Cor[u] ← preto
fim_enquanto
    
```

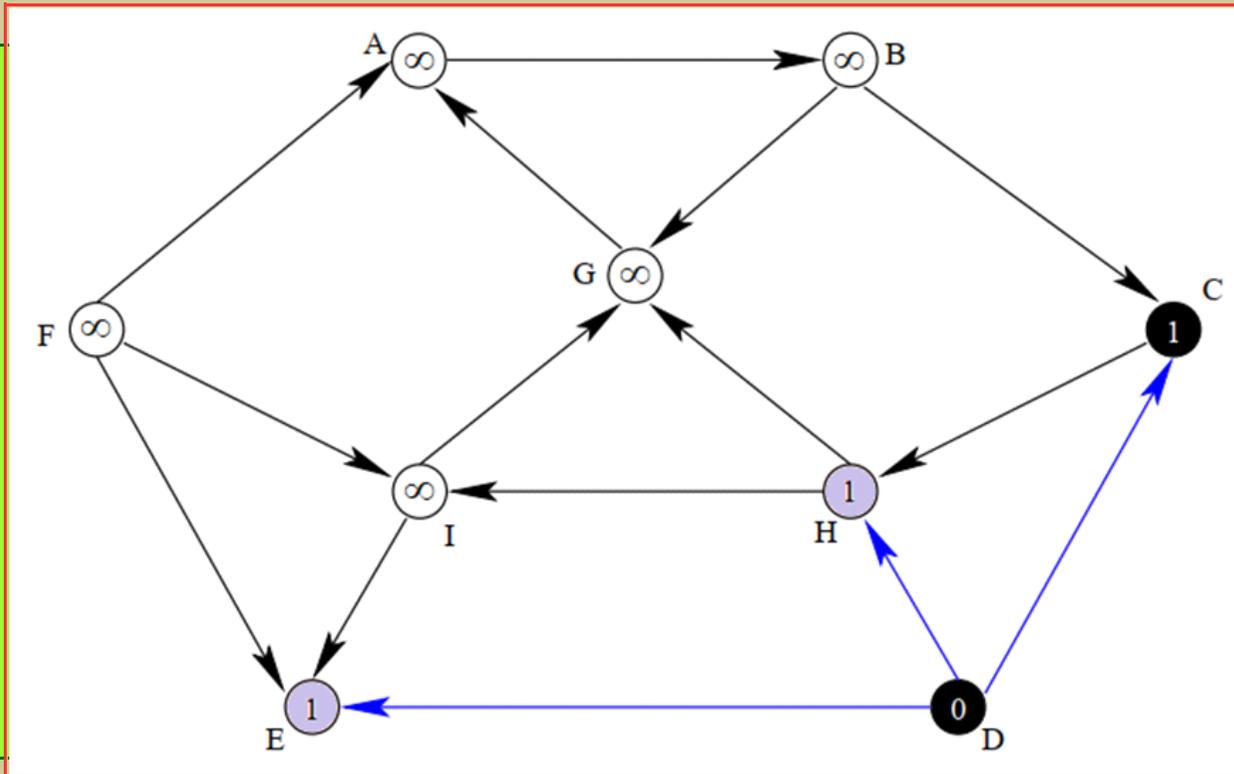
$Q = [C, E, H]$

$\text{Pai}[C] = D \quad \text{Pai}[E] = D \quad \text{Pai}[H] = D$

Exemplo (S = D)

$u = \text{Frente}(Q) = C$

$Q = [E, H]$



```

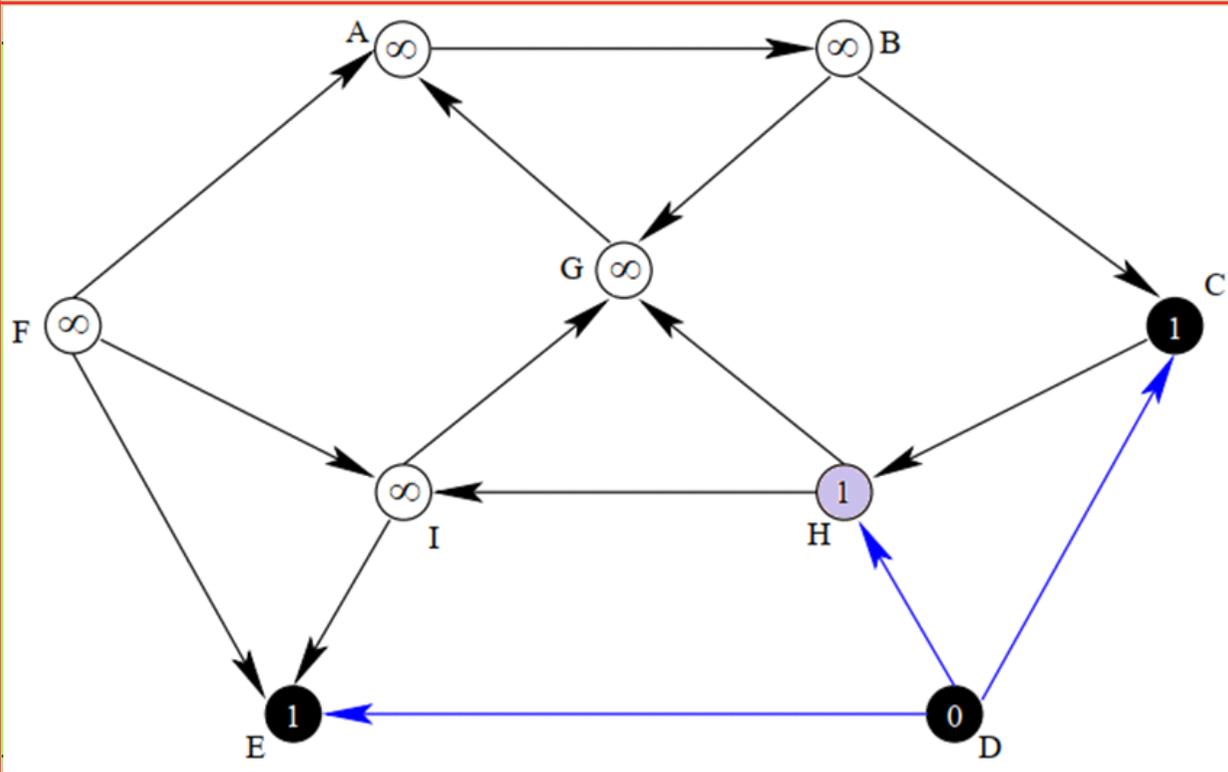
enquanto (filaVazia(Q) = falso) fazer
  u ← frente(Q)
  Q ← remover(Q)
  para cada vértice v adjacente a u fazer
    se (Cor[v] = branco) então
      Q ← juntar(v, Q)
      Cor[v] ← cinzento
      Dist[v] ← Dist[u] + 1
      Pai[v] ← u
    fim_se
  fim_para
  Cor[u] ← preto
fim_enquanto
    
```

$Q = [E, H]$

Exemplo (S = D)

$u = \text{Frente}(Q) = E$

$Q = [H]$



```

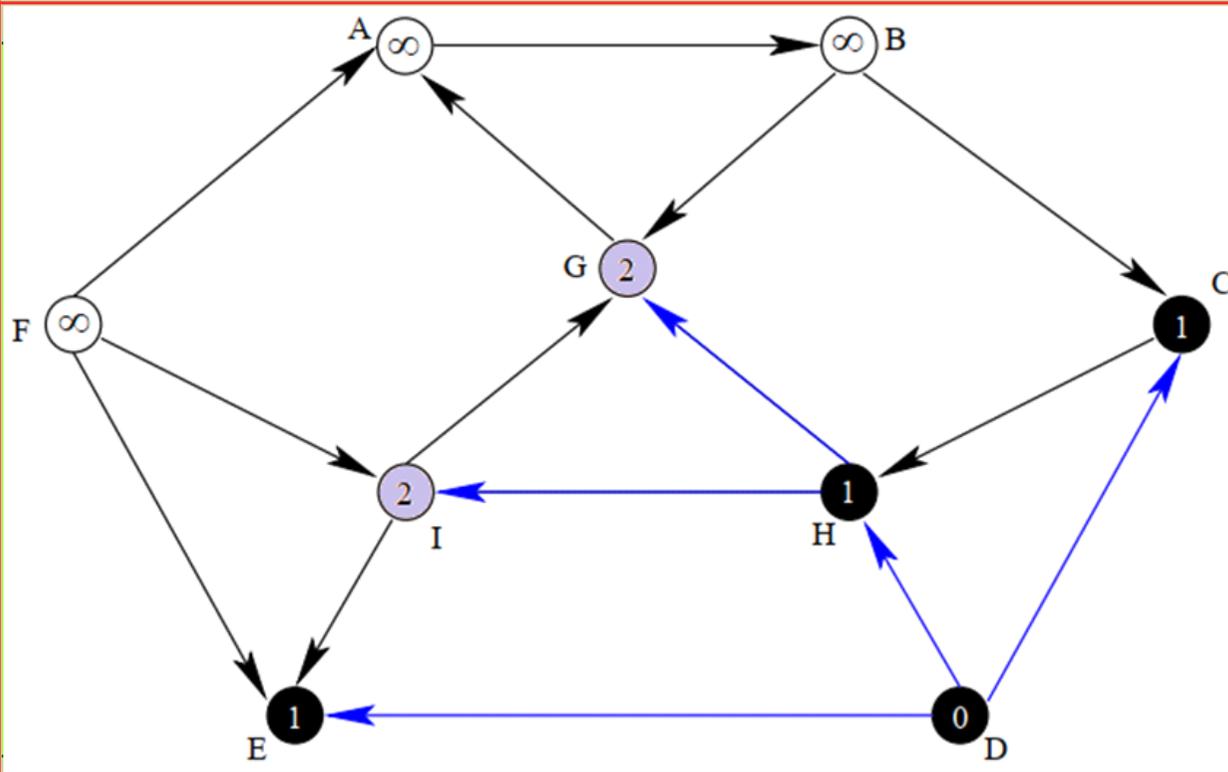
enquanto (filaVazia(Q) = falso) fazer
  u ← frente(Q)
  Q ← remover(Q)
  para cada vértice v adjacente a u fazer
    se (Cor[v] = branco) então
      Q ← juntar(v, Q)
      Cor[v] ← cinzento
      Dist[v] ← Dist[u] + 1
      Pai[v] ← u
    fim_se
  fim_para
  Cor[u] ← preto
fim_enquanto
    
```

$Q = [H]$

Exemplo (S = D)

$u = \text{Frente}(Q) = H$

$Q = []$



```

enquanto (filaVazia(Q) = falso) fazer
  u ← frente(Q)
  Q ← remover(Q)
  para cada vértice v adjacente a u fazer
    se (Cor[v] = branco) então
      Q ← juntar(v, Q)
      Cor[v] ← cinzento
      Dist[v] ← Dist[u] + 1
      Pai[v] ← u
    fim_se
  fim_para
  Cor[u] ← preto
fim_enquanto
    
```

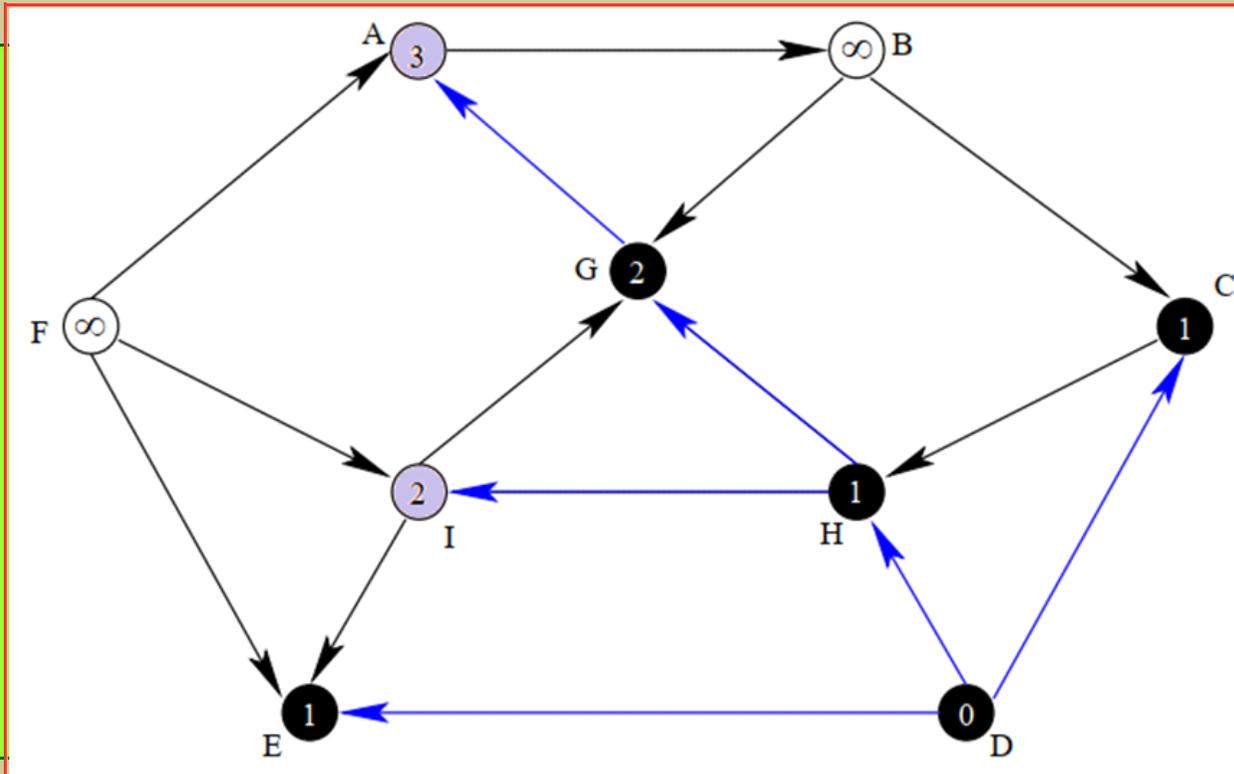
$Q = [G, I]$

$\text{Pai}[G] = H \quad \text{Pai}[I] = H$

Exemplo (S = D)

$u = \text{Frente}(Q) = G$

$Q = [I]$



```

enquanto (filaVazia(Q) = falso) fazer
  u ← frente(Q)
  Q ← remover(Q)
  para cada vértice v adjacente a u fazer
    se (Cor[v] = branco) então
      Q ← juntar(v, Q)
      Cor[v] ← cinzento
      Dist[v] ← Dist[u] + 1
      Pai[v] ← u
    fim_se
  fim_para
  Cor[u] ← preto
fim_enquanto
    
```

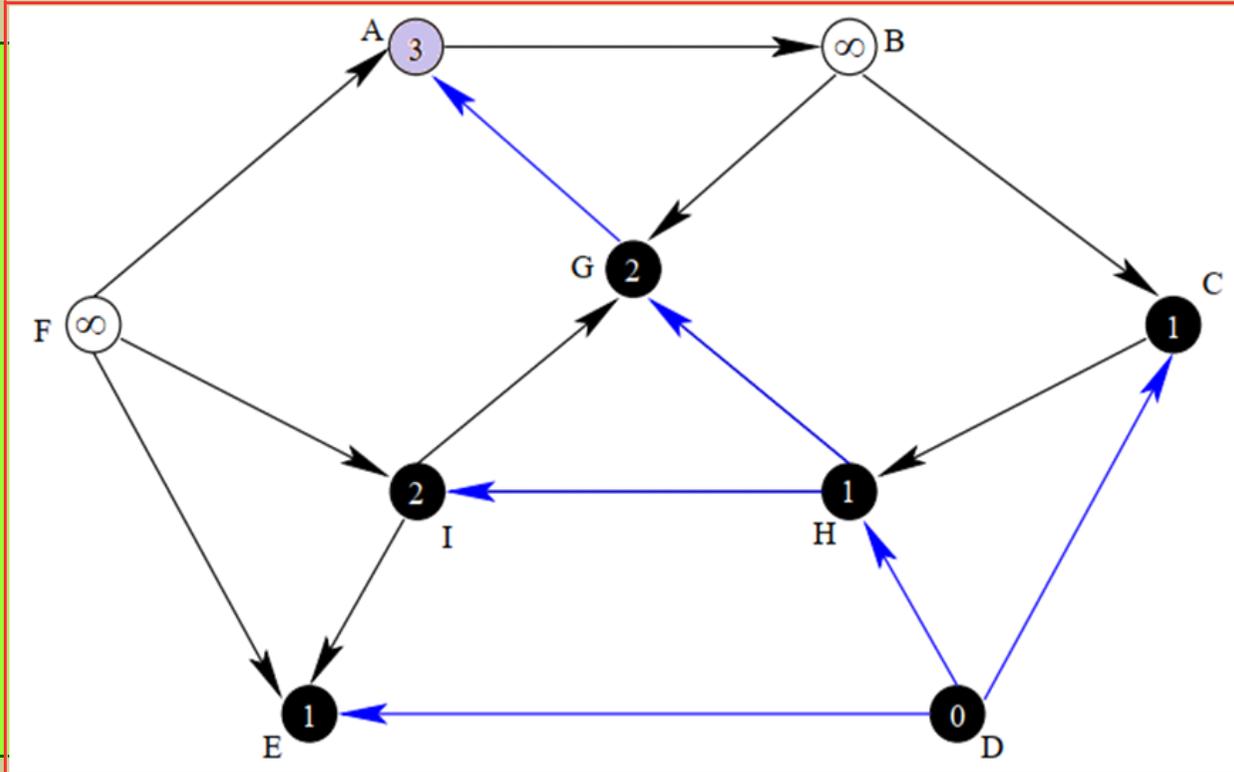
$Q = [I, A]$

$\text{Pai}[A] = G$

Exemplo (S = D)

$u = \text{Frente}(Q) = I$

$Q = [A]$



```

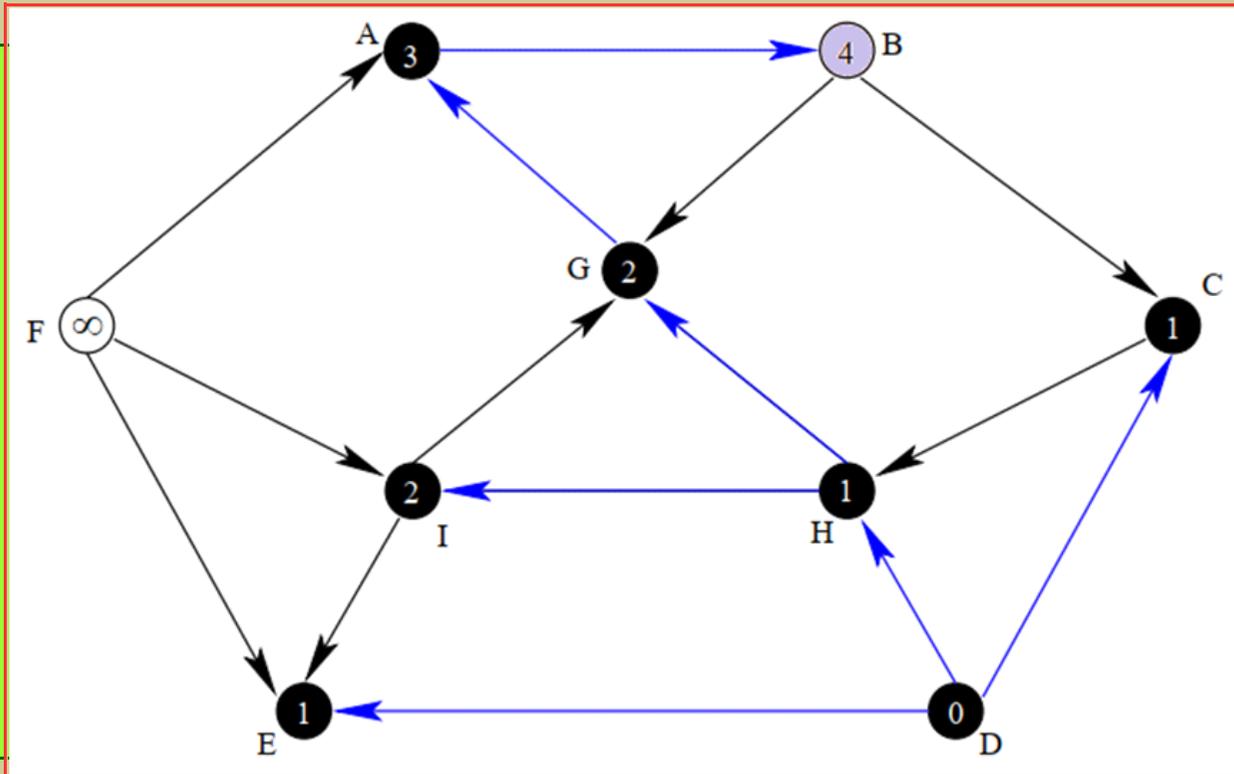
enquanto (filaVazia(Q) = falso) fazer
  u ← frente(Q)
  Q ← remover(Q)
  para cada vértice v adjacente a u fazer
    se (Cor[v] = branco) então
      Q ← juntar(v, Q)
      Cor[v] ← cinzento
      Dist[v] ← Dist[u] + 1
      Pai[v] ← u
    fim_se
  fim_para
  Cor[u] ← preto
fim_enquanto
    
```

$Q = [A]$

Exemplo (S = D)

$u = \text{Frente}(Q) = A$

$Q = []$



```

enquanto (filaVazia(Q) = falso) fazer
  u ← frente(Q)
  Q ← remover(Q)
  para cada vértice v adjacente a u fazer
    se (Cor[v] = branco) então
      Q ← juntar(v, Q)
      Cor[v] ← cinzento
      Dist[v] ← Dist[u] + 1
      Pai[v] ← u
    fim_se
  fim_para
  Cor[u] ← preto
fim_enquanto
    
```

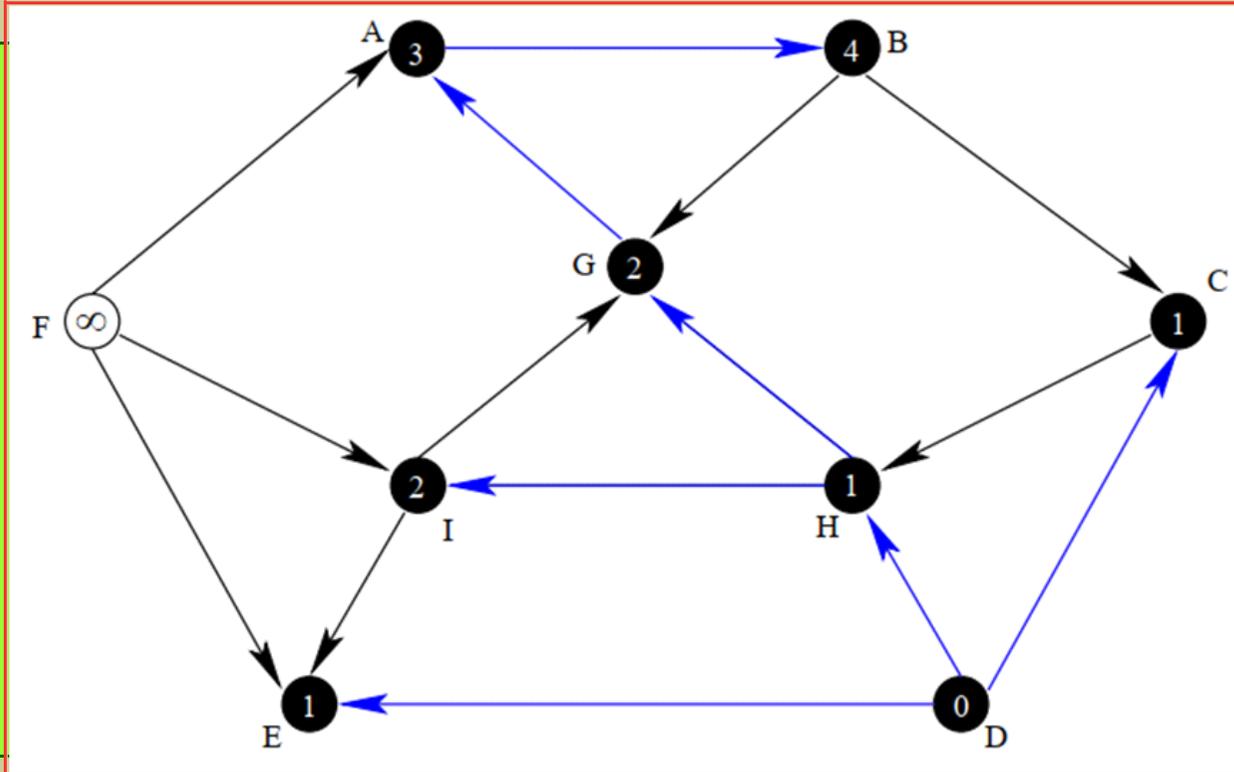
$Q = [B]$

$\text{Pai}[B] = A$

Exemplo (S = D)

$u = \text{Frente}(Q) = B$

$Q = []$



```

enquanto (filaVazia(Q) = falso) fazer
  u ← frente(Q)
  Q ← remover(Q)
  para cada vértice v adjacente a u fazer
    se (Cor[v] = branco) então
      Q ← juntar(v, Q)
      Cor[v] ← cinzento
      Dist[v] ← Dist[u] + 1
      Pai[v] ← u
    fim_se
  fim_para
  Cor[u] ← preto
fim_enquanto
    
```

$Q = []$

Exemplo (resultados)

- O vértice F não é alcançável a partir do vértice D, logo o algoritmo não passa por este vértice
- Em geral, num grafo não fortemente ligado, é necessário iniciar uma nova pesquisa em cada componente ligado, para garantir que todos os vértices são alcançados
- A árvore de pesquisa em largura do grafo (a **azul** no exemplo) fica definida pelo array **Pai**:
 - $\text{Pai}[C] = D$; $\text{Pai}[E] = D$; $\text{Pai}[H] = D$
 - $\text{Pai}[G] = H$; $\text{Pai}[I] = H$
 - $\text{Pai}[A] = G$
 - $\text{Pai}[B] = A$
- Valores do array **Dist** aparecem dentro dos vértices

Árvore de Pesquisa em Largura (APL)

- Dado $G = (V, A)$ e um array **Pai** dos antecessores de cada vértice, define-se $G_{\text{pai}} = (V_{\text{pai}}, A_{\text{pai}})$, o sub-grafo dos antecessores de G , como se segue

$$V_{\text{pai}} = \{ v \in V \mid \text{Pai}[v] \neq \text{NULL} \} \cup \{ S \}$$

$$A_{\text{pai}} = \{ (\text{Pai}[v], v) \mid v \in V_{\text{pai}} - \{ S \} \}$$

- Este grafo é uma **árvore de pesquisa em largura (APL)** de G a partir de **S** se
 - V_{pai} for o conjunto de vértices alcançáveis a partir de **S**, e
 - para cada $v \in V_{\text{pai}}$ o caminho mais curto (em G) de **S** até v pertencer a G_{pai}

- Teorema (Para G orientado ou não orientado)

O algoritmo de pesquisa em largura constrói um array **Pai** tal que G_{pai} é uma **árvore de pesquisa em largura** de G

Algoritmo de Pesquisa em Profundidade Primeiro (DFS)

Propriedades

- Este algoritmo utiliza a seguinte estratégia para efectuar a travessia do grafo
 - as próximas arestas a explorar têm origem no mais recente vértice descoberto que ainda tenha vértices adjacentes não explorados
- Assim, quando todos os vértices adjacentes ao vértice v tiverem sido explorados, o algoritmo recua ("backtracks") para explorar vértices com origem no vértice a partir do qual v foi descoberto
- Estudaremos a versão deste algoritmo que percorre todos os vértices do grafo:
 - depois de terminada a pesquisa com origem em S , serão feitas novas pesquisas para descobrir os vértices não alcançáveis a partir de S
- O grafo dos antecessores de G é neste caso uma floresta composta de várias **árvores de pesquisa em profundidade (APP)**

Propriedades

- A coloração (branco, cinzento e preto) garante que cada vértice pertence a uma única árvore; estas são disjuntas
- O algoritmo usa ainda uma noção de marcas temporais
 - $d[v]$ para o instante em que o vértice é descoberto (passa a cinzento)
 - $f[v]$ quando todos os seus adjacentes são descobertos (passa a preto)
 - as marcas são tais que: $d[v] < f[v]$
 - estas marcas são valores inteiros entre 1 e $2 \times |V|$

Algoritmo

- Algoritmo secundário $\text{DFS}(G, S, \text{tempo})$
 - inicia a pesquisa no vértice S
 - assume que foram feitas todas as inicializações: tempo , Cor e Pai

Algoritmo

Entrada: grafo G , vértice inicial S e tempo
Saída: tempo atualizado

algoritmo DFS(G, S, tempo)

Cor[S] \leftarrow cinzento

tempo \leftarrow tempo + 1

d[S] \leftarrow tempo

para cada vértice v adjacente a S **fazer**

se (Cor[v] = branco) **então**

 Pai[v] $\leftarrow S$

DFS(G, v, tempo)

fim_se

fim_para

Cor[S] \leftarrow preto

tempo \leftarrow tempo + 1

f[S] \leftarrow tempo

fim_algoritmo

Algoritmo

- Algoritmo principal: $CDFS(G, S)$
 - utiliza o algoritmo DFS como sub-rotina
 - efetua todas as inicializações
 - garante que todos os vértices são descobertos
 - cada chamada do algoritmo $DFS(G, u, tempo)$ gera uma nova APP com raiz em **u**

Algoritmo

Entrada: grafo G e o vértice inicial S

Saída: as várias árvores de pesquisa em profundidade (APP)

algoritmo CDFS(G, S)

para cada $u \in V$ **fazer**

$Cor[u] \leftarrow$ branco

$Pai[u] \leftarrow$ NULO

fim_para

tempo \leftarrow 0

para cada $u \in V$ **fazer** { o primeiro $u = S$ }

se ($Cor[u] =$ branco) **então**

DFS($G, u, tempo$)

fim_se

fim_para

fim_algoritmo

Observações:

- No fim da execução do algoritmo DFS todo o vértice u de G tem marcas temporais atribuídas: $d[u]$ e $f[u]$
- Os resultados produzidos pelo algoritmo (floresta gerada e marcas temporais) não são únicos, pois dependem da ordem pela qual são percorridos os vértices nos diversos ciclos
- No entanto, nas aplicações típicas deste algoritmo, os diversos resultados possíveis são equivalentes

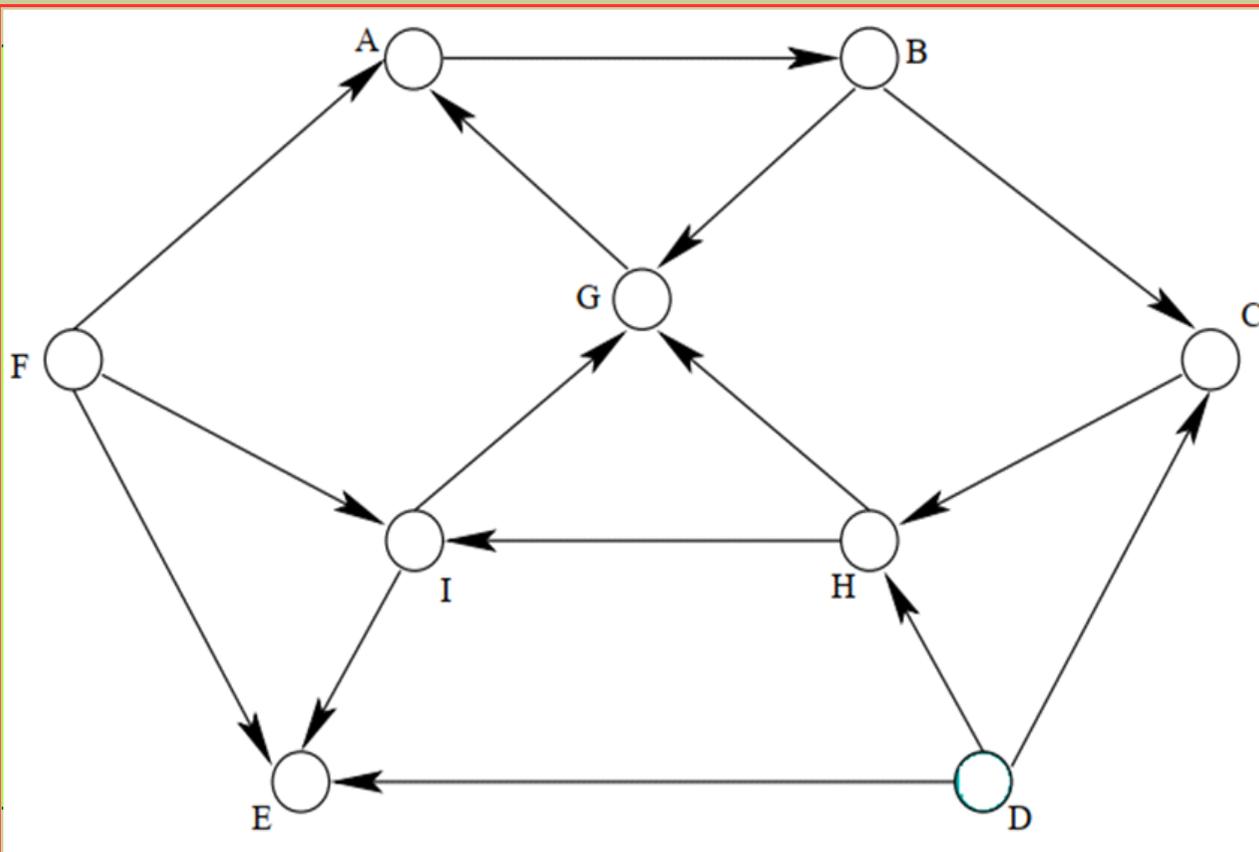
Exemplo: chamada de CDFS(G, D)

Cor[u] = branco, para todo o vértice u de G

Pai[u] = NULO, para todo o vértice u de G

tempo = 0

Cor[D] = branco \Rightarrow chamada de **DFS(G, D, 0)**



algoritmo CDFS(G, S)

para cada $u \in V$ **fazer**

Cor[u] \leftarrow branco

Pai[u] \leftarrow NULO

fim_para

tempo \leftarrow 0

para cada $u \in V$ **fazer** // primeiro $u = S$

se (Cor[u] = branco) **então**

DFS(G, u, tempo)

fim_se

fim_para

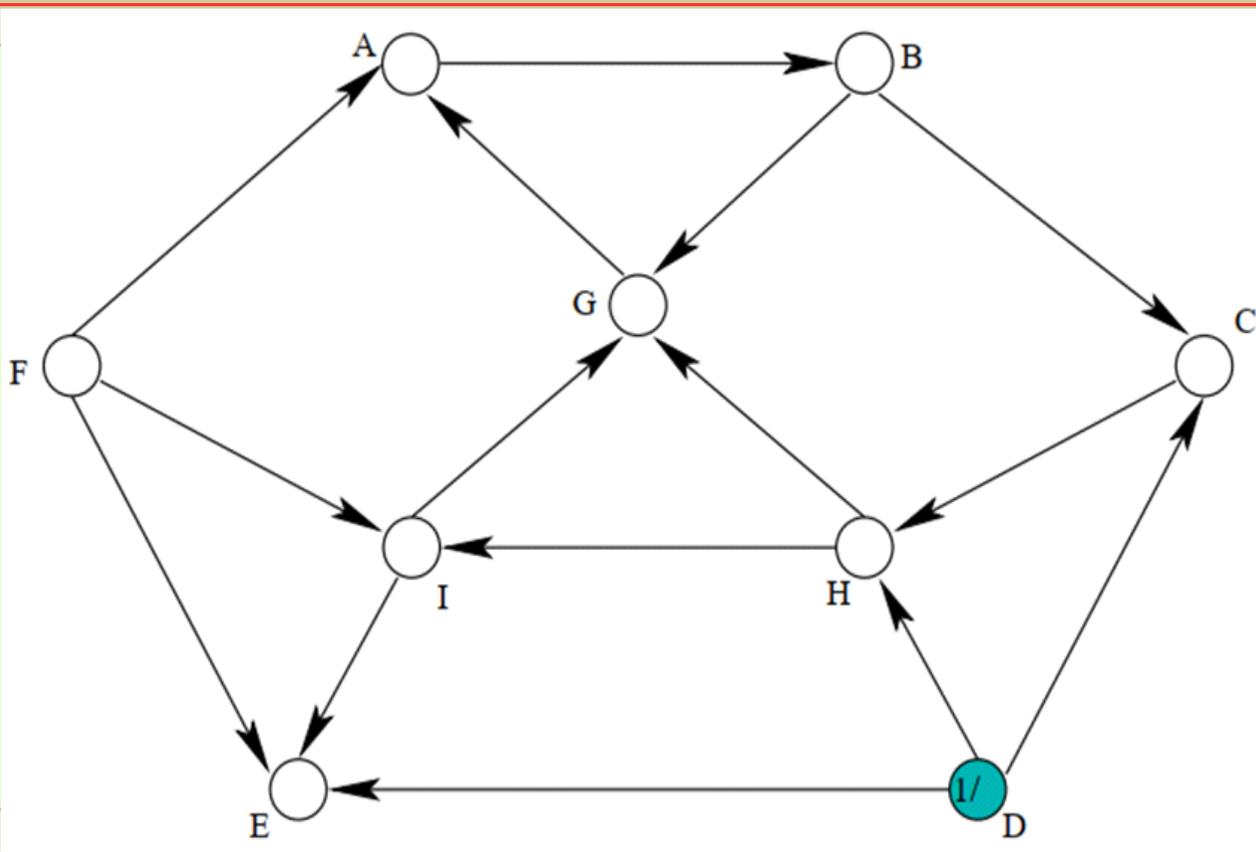
fim_algoritmo

Exemplo: chamada de DFS(G, D, 0)

Cor[D] = cinzento; tempo = 1; d[D] = 1
 vértice adjacente C (Cor[C] = branco):

Pai[C] = D

DFS(G, C, 1)



algoritmo DFS(G, S, tempo)

Cor[S] ← cinzento

tempo ← tempo + 1

d[S] ← tempo

para cada vértice v adjacente a S **fazer**

se (Cor[v] = branco) **então**

Pai[v] ← S

DFS(G, v, tempo)

fim_se

fim_para

Cor[S] ← preto

tempo ← tempo + 1

f[S] ← tempo

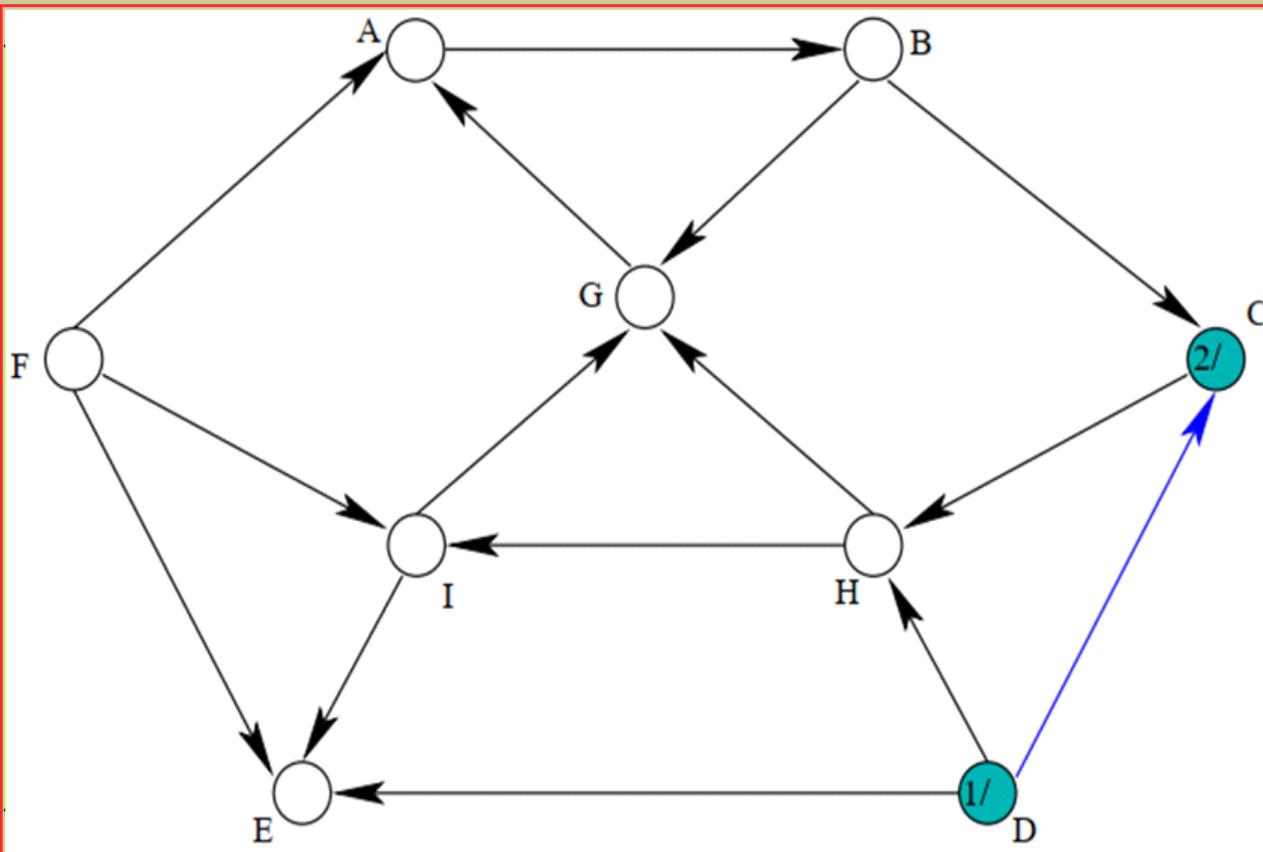
fim_algoritmo

Exemplo: chamada de DFS(G, C, 1)

Cor[C] = cinzento; tempo = 2; d[C] = 2
 vértice adjacente H (Cor[H] = branco):

Pai[H] = C

DFS(G, H, 2)



algoritmo DFS(G, S, tempo)

Cor[S] ← cinzento

tempo ← tempo + 1

d[S] ← tempo

para cada vértice v adjacente a S **fazer**

se (Cor[v] = branco) **então**

Pai[v] ← S

DFS(G, v, tempo)

fim_se

fim_para

Cor[S] ← preto

tempo ← tempo + 1

f[S] ← tempo

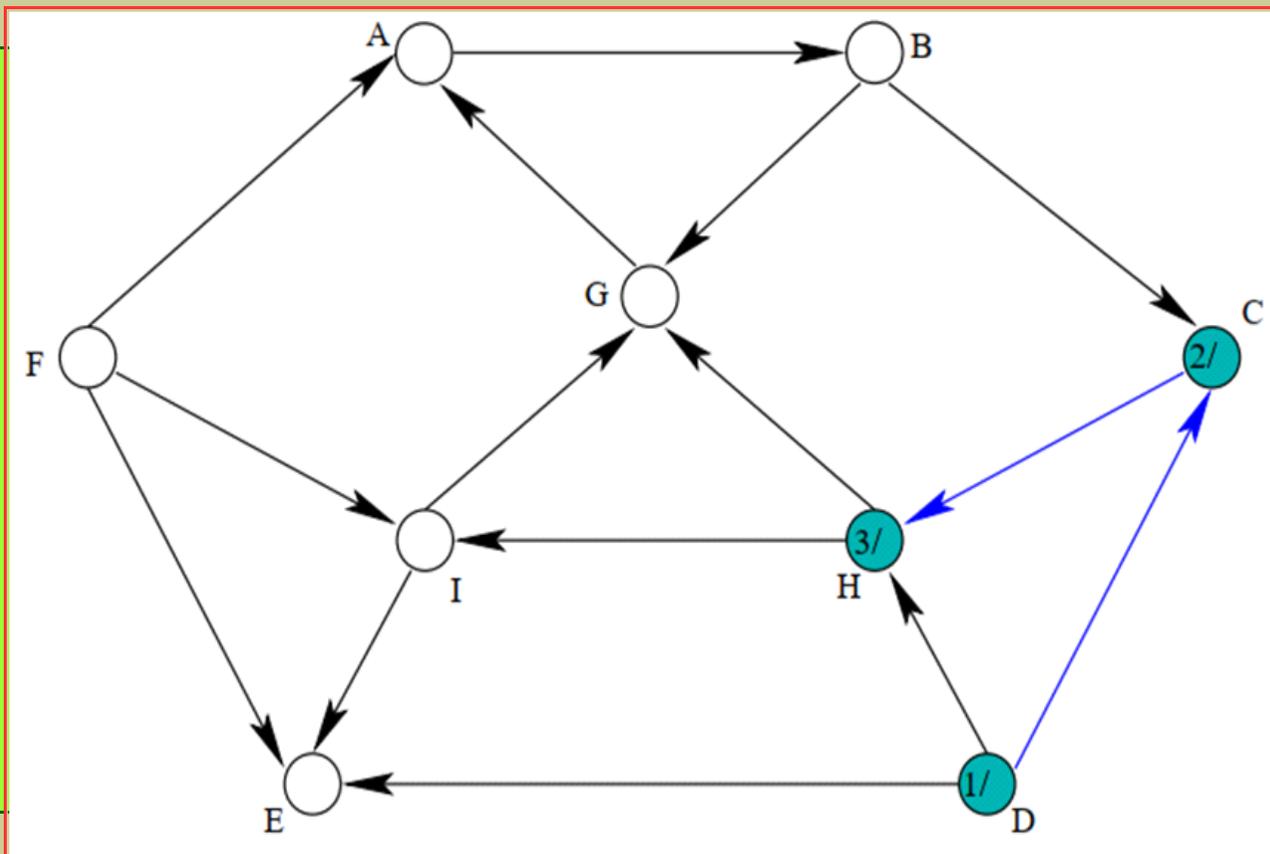
fim_algoritmo

Exemplo: chamada de DFS(G, H, 2)

Cor[H] = cinzento; tempo = 3; d[H] = 3
 vértice adjacente G (Cor[G] = branco):

Pai[G] = H

DFS(G, G, 3)

**algoritmo DFS(G, S, tempo)**

Cor[S] ← cinzento

tempo ← tempo + 1

d[S] ← tempo

para cada vértice v adjacente a S **fazer**

se (Cor[v] = branco) **então**

Pai[v] ← S

DFS(G, v, tempo)

fim_se

fim_para

Cor[S] ← preto

tempo ← tempo + 1

f[S] ← tempo

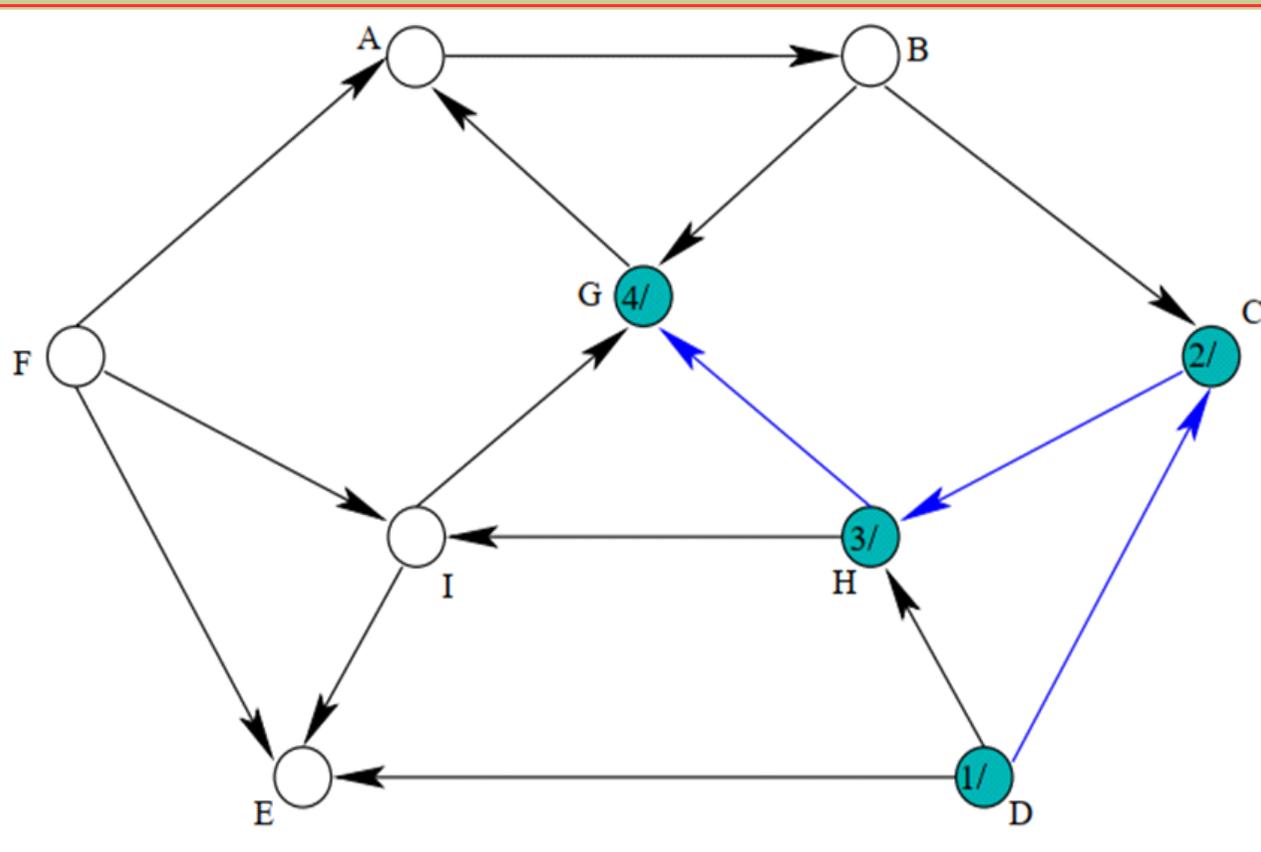
fim_algoritmo

Exemplo: chamada de DFS(G, G, 3)

Cor[G] = cinzento; tempo = 4; d[G] = 4
 vértice adjacente A (Cor[A] = branco):

Pai[A] = G

DFS(G, A, 4)



algoritmo DFS(G, S, tempo)

Cor[S] ← cinzento

tempo ← tempo + 1

d[S] ← tempo

para cada vértice v adjacente a S **fazer**

se (Cor[v] = branco) **então**

Pai[v] ← S

DFS(G, v, tempo)

fim_se

fim_para

Cor[S] ← preto

tempo ← tempo + 1

f[S] ← tempo

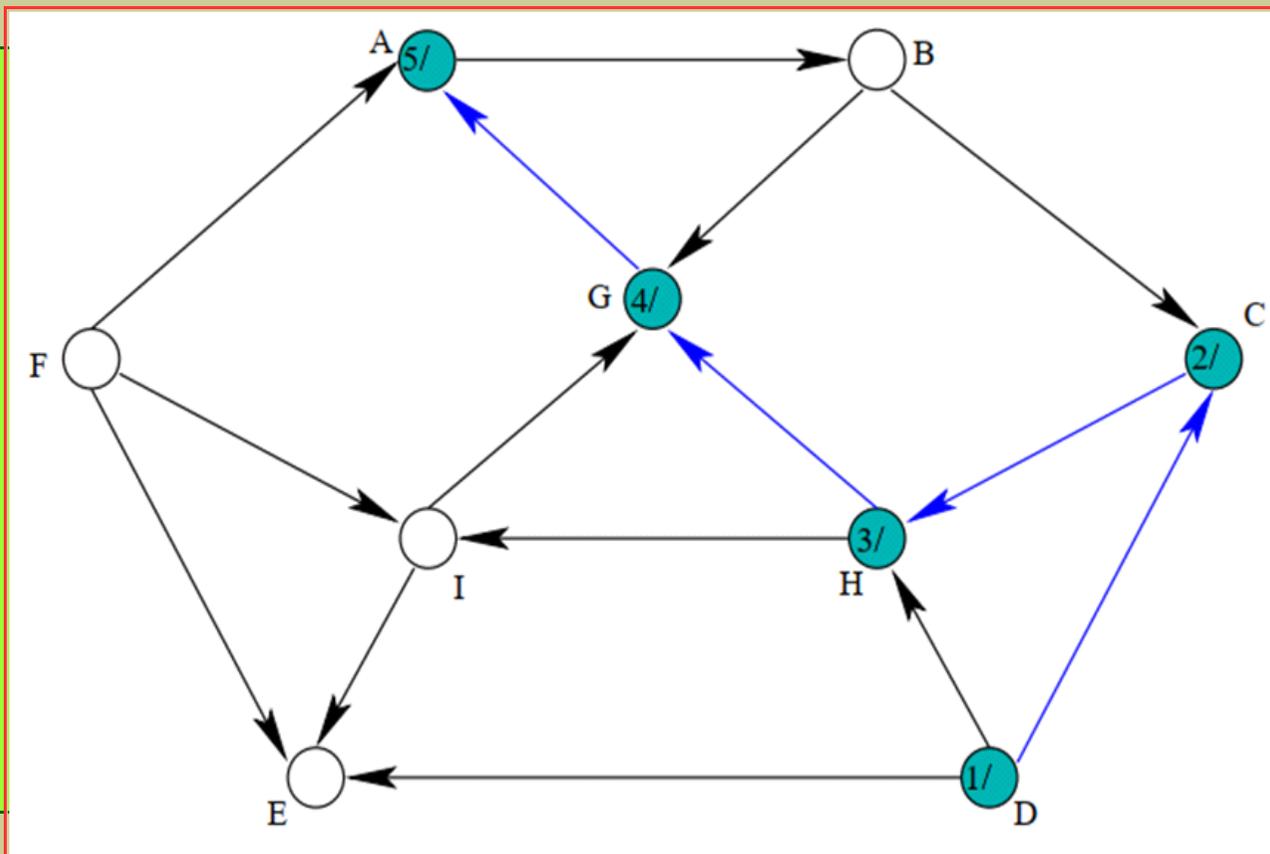
fim_algoritmo

Exemplo: chamada de DFS(G, A, 4)

Cor[A] = cinzento; tempo = 5; d[A] = 5
 vértice adjacente B (Cor[B] = branco):

Pai[B] = A

DFS(G, B, 5)

**algoritmo DFS(G, S, tempo)**

Cor[S] ← cinzento

tempo ← tempo + 1

d[S] ← tempo

para cada vértice v adjacente a S **fazer**

se (Cor[v] = branco) **então**

Pai[v] ← S

DFS(G, v, tempo)

fim_se

fim_para

Cor[S] ← preto

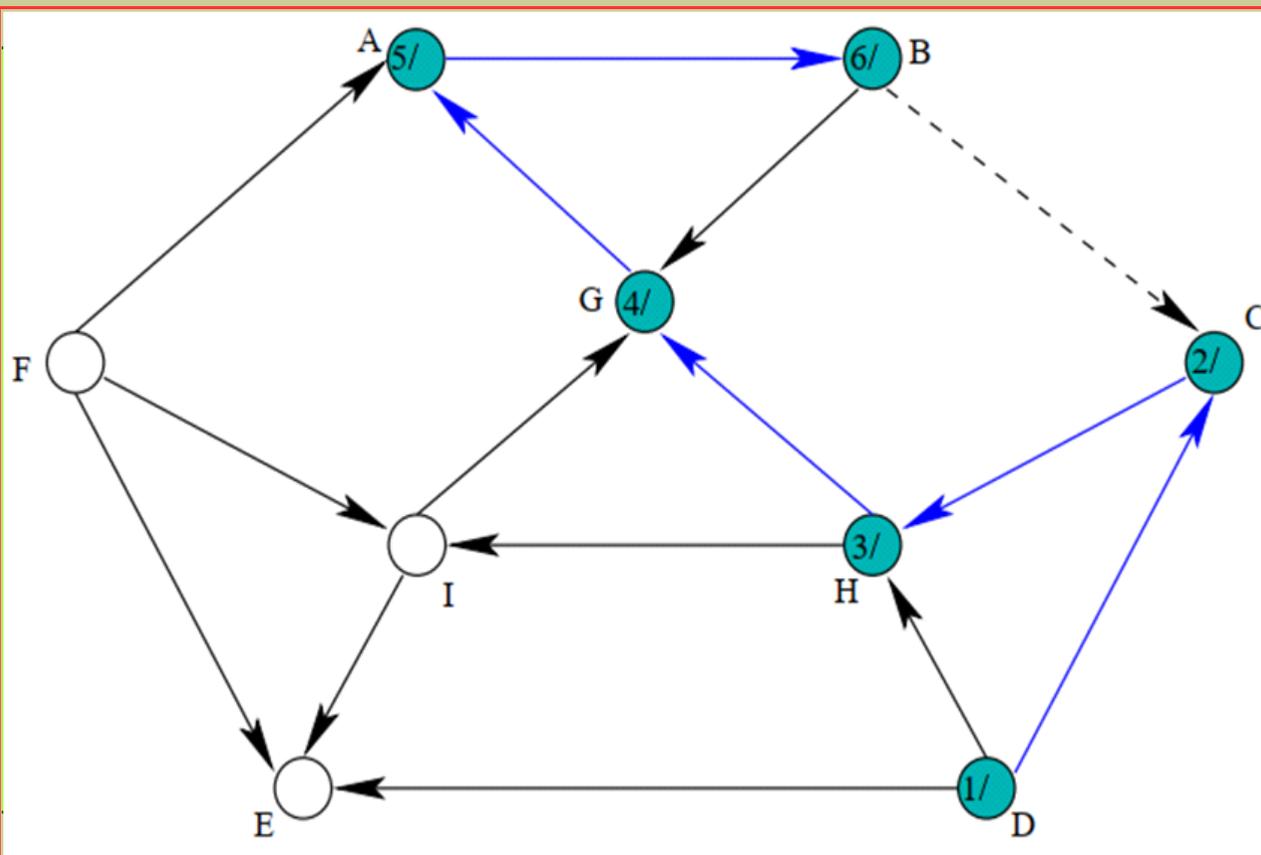
tempo ← tempo + 1

f[S] ← tempo

fim_algoritmo

Exemplo: chamada de DFS(G, B, 5)

Cor[B] = cinzento; tempo = 6; d[B] = 6
 vértice adjacente C (Cor[C] = cinzento (não branco)):
 passar ao próximo adjacente

**algoritmo DFS(G, S, tempo)**

Cor[S] ← cinzento

tempo ← tempo + 1

d[S] ← tempo

para cada vértice v adjacente a S **fazer**

se (Cor[v] = branco) **então**

Pai[v] ← S

DFS(G, v, tempo)

fim_se

fim_para

Cor[S] ← preto

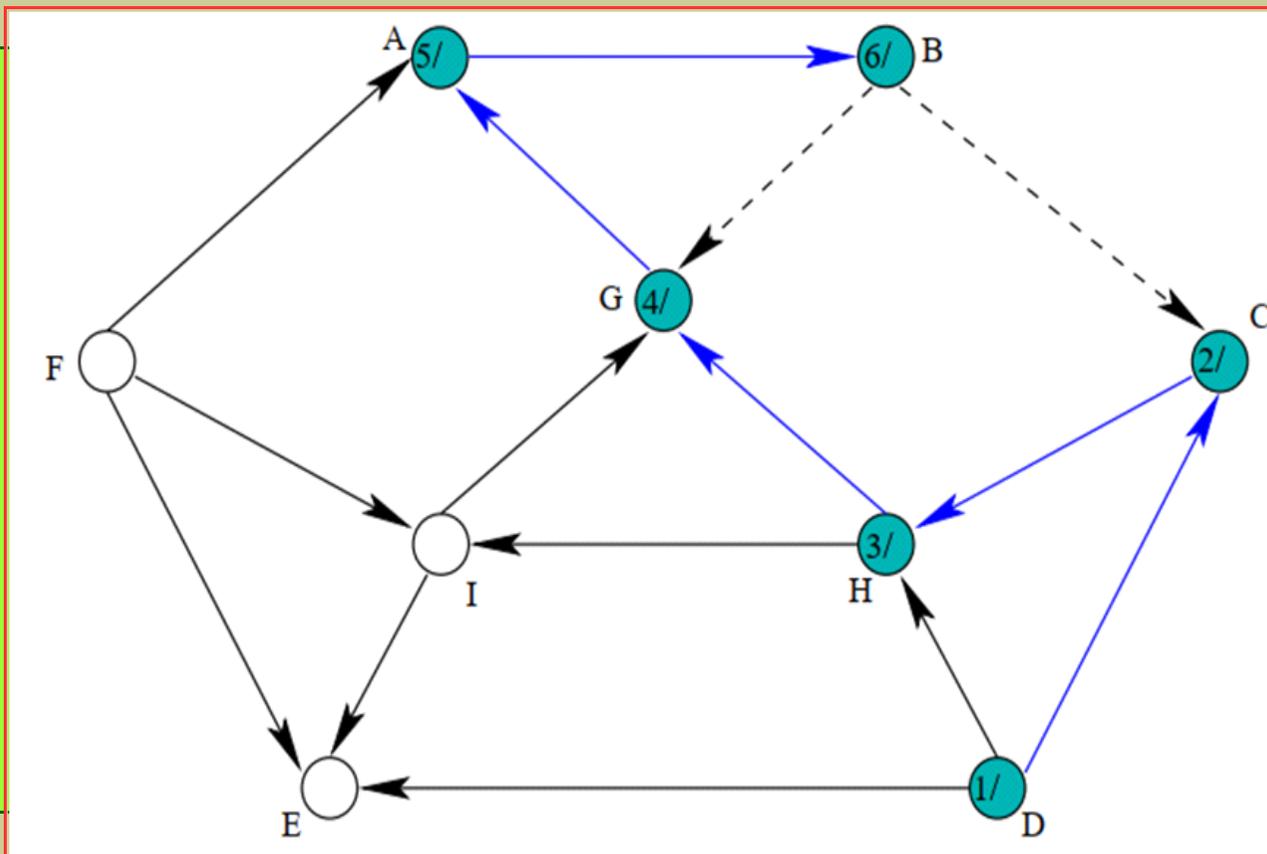
tempo ← tempo + 1

f[S] ← tempo

fim_algoritmo

Exemplo: chamada de DFS(G, B, 6)

vértice adjacente G (Cor[G] = cinzento (não branco)):
passar ao próximo adjacente

**algoritmo DFS(G, S, tempo)**

Cor[S] ← cinzento

tempo ← tempo + 1

d[S] ← tempo

para cada vértice v adjacente a S **fazer**

se (Cor[v] = branco) **então**

Pai[v] ← S

DFS(G, v, tempo)

fim_se

fim_para

Cor[S] ← preto

tempo ← tempo + 1

f[S] ← tempo

fim_algoritmo

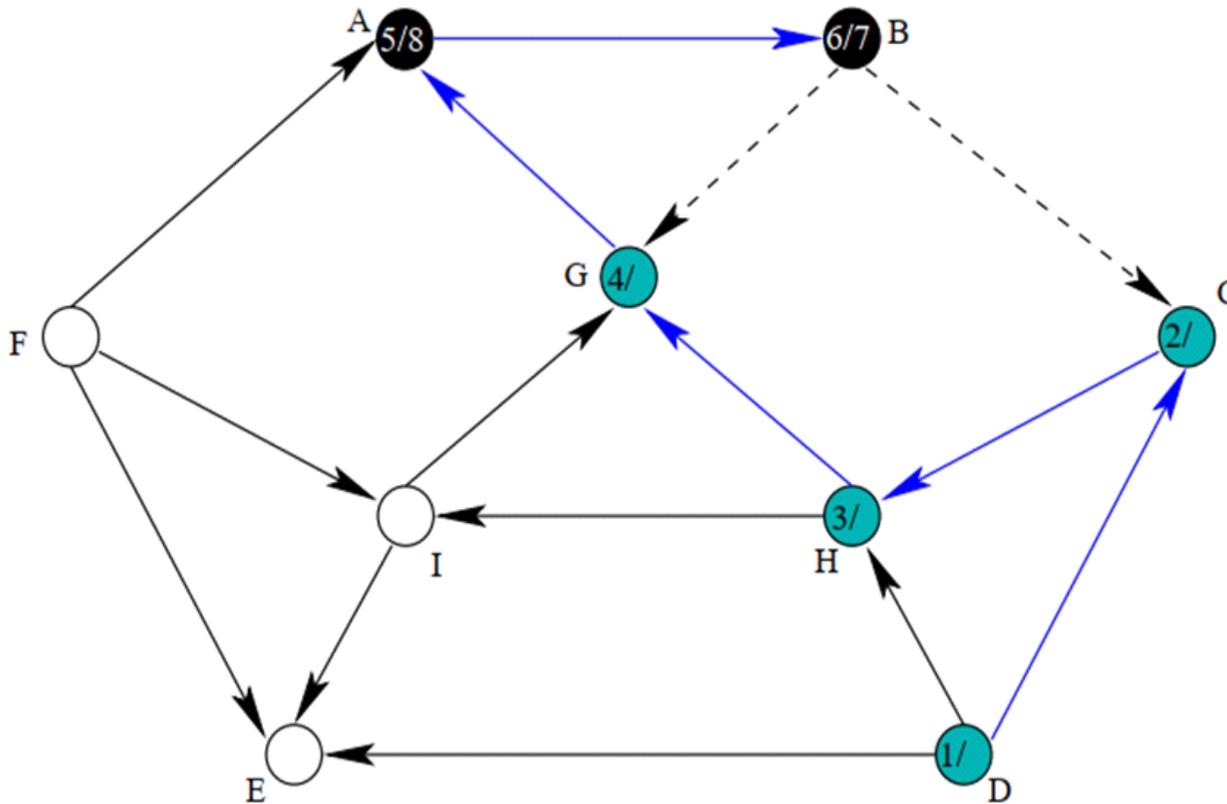
Exemplo: recuar ao vértice A (pai de B na APP) - DFS(G, A, 7)

todos os vértices adjacentes de A tratados

Cor[A] = preto

tempo = 8

f[A] = 8

**algoritmo DFS(G, S, tempo)**

Cor[S] ← cinzento

tempo ← tempo + 1

d[S] ← tempo

para cada vértice v adjacente a S **fazer**

se (Cor[v] = branco) **então**

Pai[v] ← S

DFS(G, v, tempo)

fim_se

fim_para

Cor[S] ← preto

tempo ← tempo + 1

f[S] ← tempo

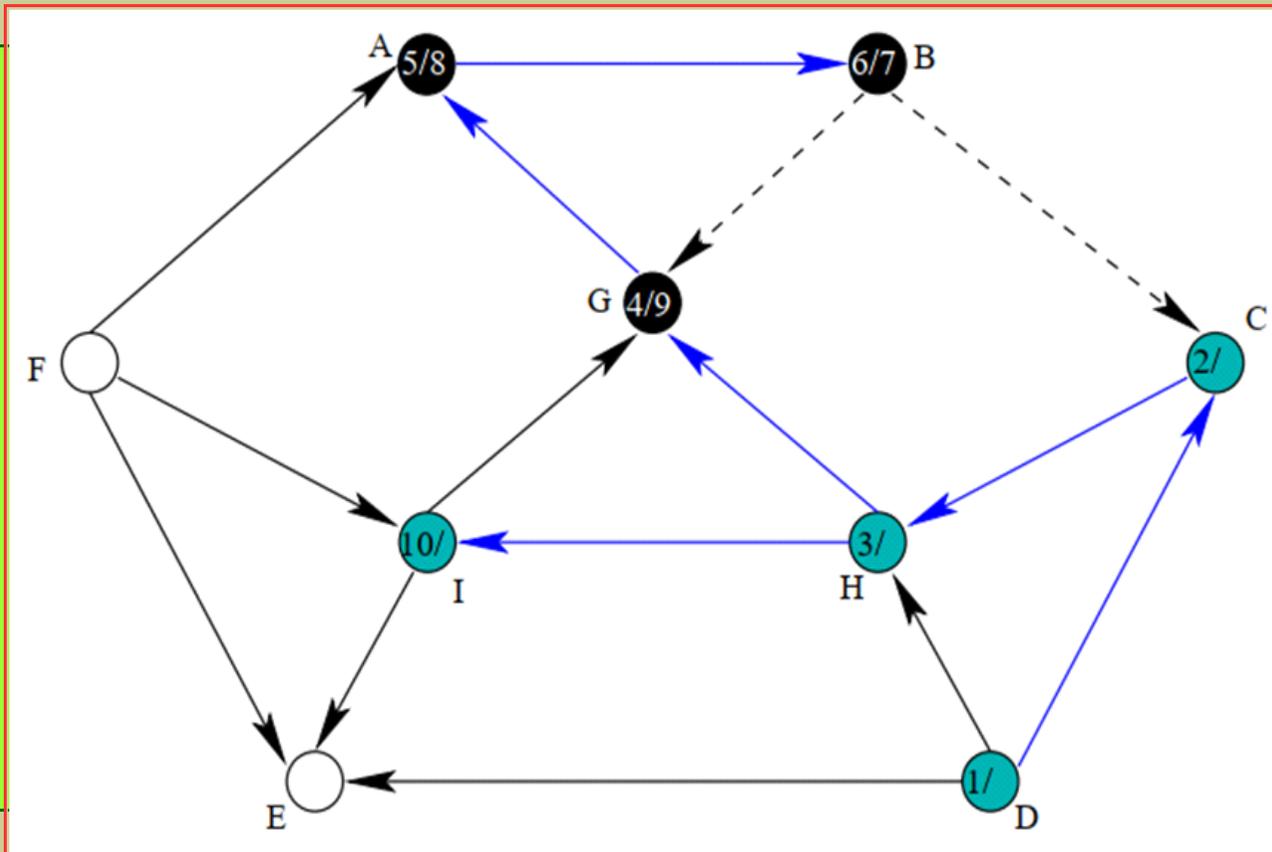
fim_algoritmo

Exemplo: recuar ao vértice H (pai de G na APP) - DFS(G, I, 9)

Cor[I] = cinzento; tempo = 10; d[I] = 10
 vértice adjacente E (Cor[E] = branco):

Pai[E] = I

DFS(G, E, 10)



algoritmo DFS(G, S, tempo)

Cor[S] ← cinzento

tempo ← tempo + 1

d[S] ← tempo

para cada vértice v adjacente a S **fazer**

se (Cor[v] = branco) **então**

Pai[v] ← S

DFS(G, v, tempo)

fim_se

fim_para

Cor[S] ← preto

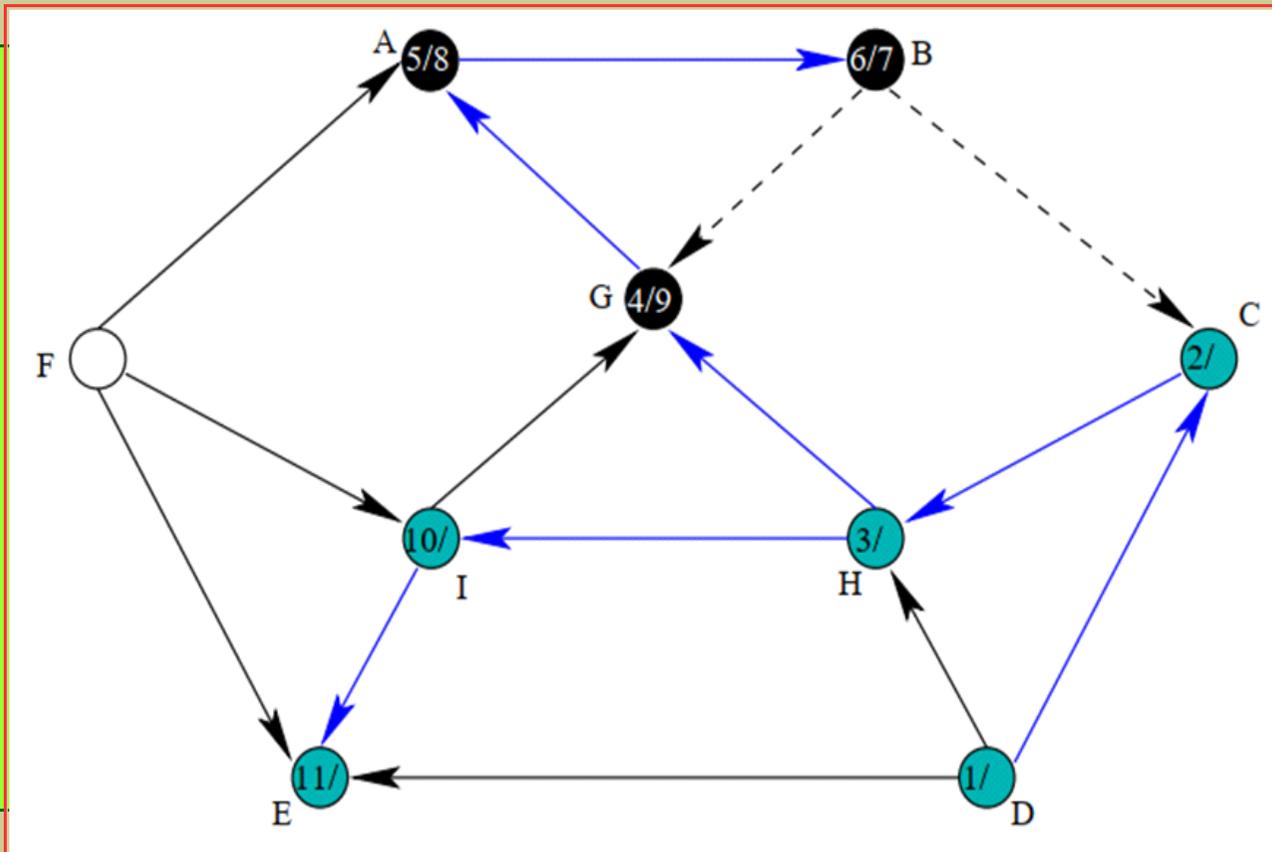
tempo ← tempo + 1

f[S] ← tempo

fim_algoritmo

Exemplo: chamada de DFS(G, E, 10)

Cor[E] = cinzento; tempo = 11; d[E] = 11
 todos os vértices adjacentes têm Cor ≠ branco



```

algoritmo DFS(G, S, tempo)
    Cor[S] ← cinzento
    tempo ← tempo + 1
    d[S] ← tempo
    para cada vértice v adjacente a S fazer
        se (Cor[v] = branco) então
            Pai[v] ← S
            DFS(G, v, tempo)
        fim_se
    fim_para
    Cor[S] ← preto
    tempo ← tempo + 1
    f[S] ← tempo
fim_algoritmo
    
```

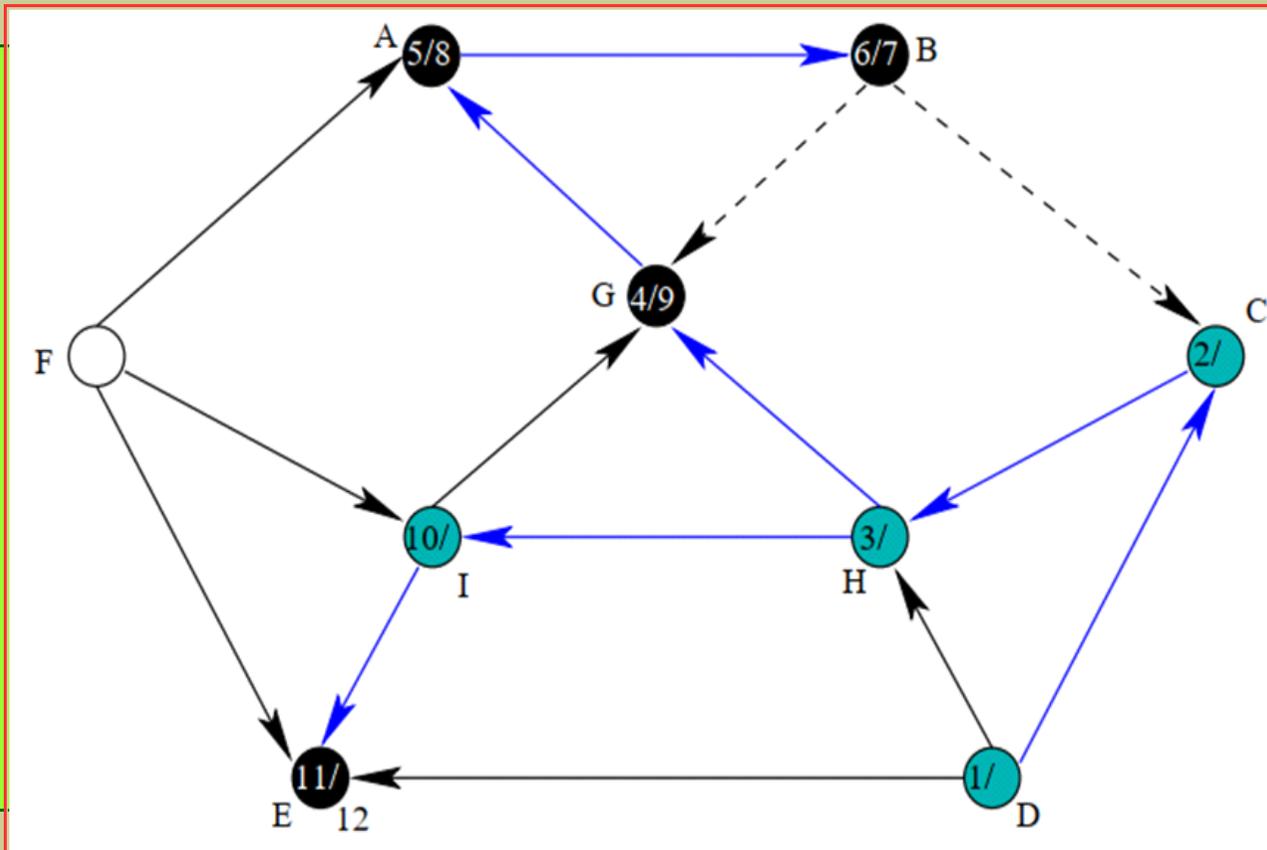
Exemplo: chamada de DFS(G, E, 11)

todos os vértices adjacentes de E tratados

Cor[E] = preto

tempo = 12

f[A] = 12



algoritmo DFS(G, S, tempo)

Cor[S] ← cinzento

tempo ← tempo + 1

d[S] ← tempo

para cada vértice v adjacente a S **fazer**

se (Cor[v] = branco) **então**

Pai[v] ← S

DFS(G, v, tempo)

fim_se

fim_para

Cor[S] ← preto

tempo ← tempo + 1

f[S] ← tempo

fim_algoritmo

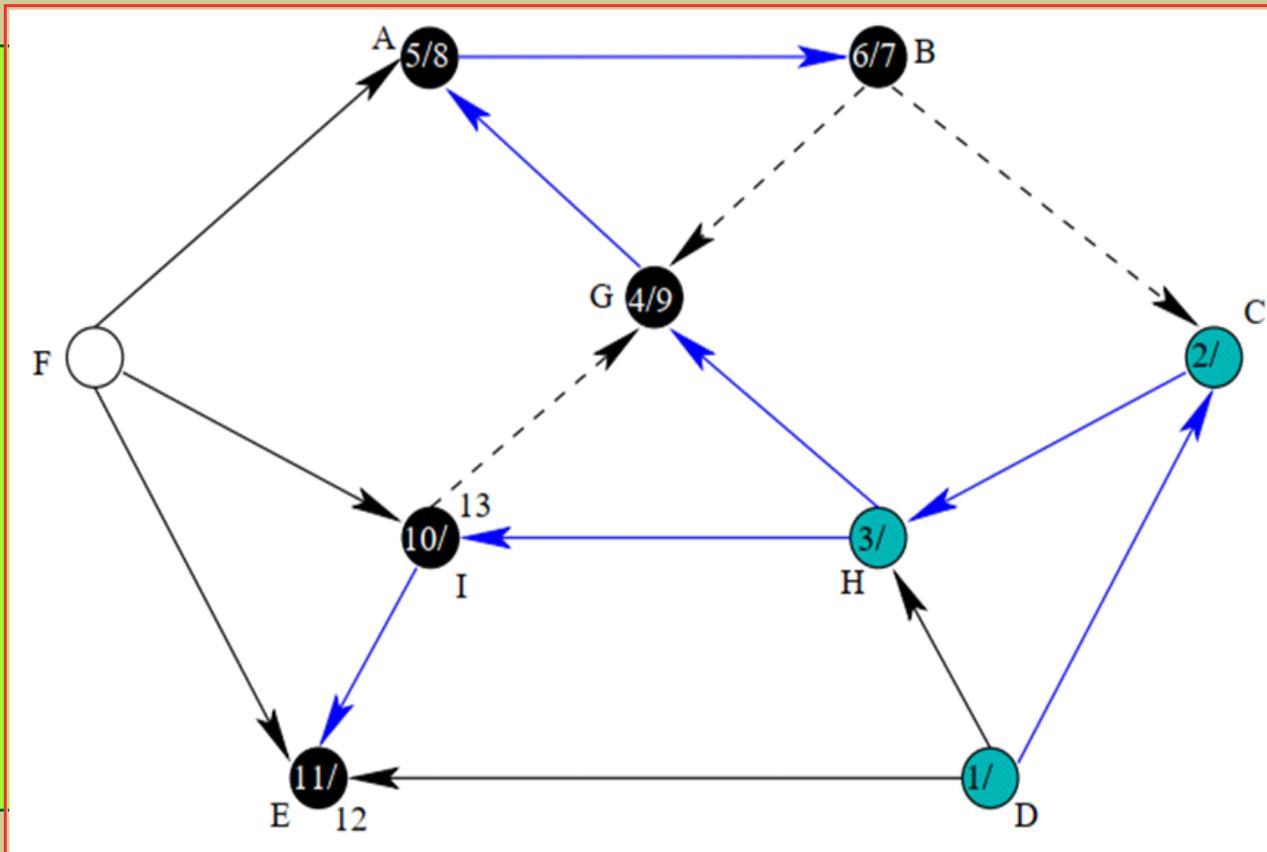
Exemplo: DFS(G, I, 12)

todos os vértices adjacentes de I tratados

Cor[I] = preto

tempo = 13

f[I] = 13



algoritmo DFS(G, S, tempo)

Cor[S] ← cinzento

tempo ← tempo + 1

d[S] ← tempo

para cada vértice v adjacente a S **fazer**

se (Cor[v] = branco) **então**

Pai[v] ← S

DFS(G, v, tempo)

fim_se

fim_para

Cor[S] ← preto

tempo ← tempo + 1

f[S] ← tempo

fim_algoritmo

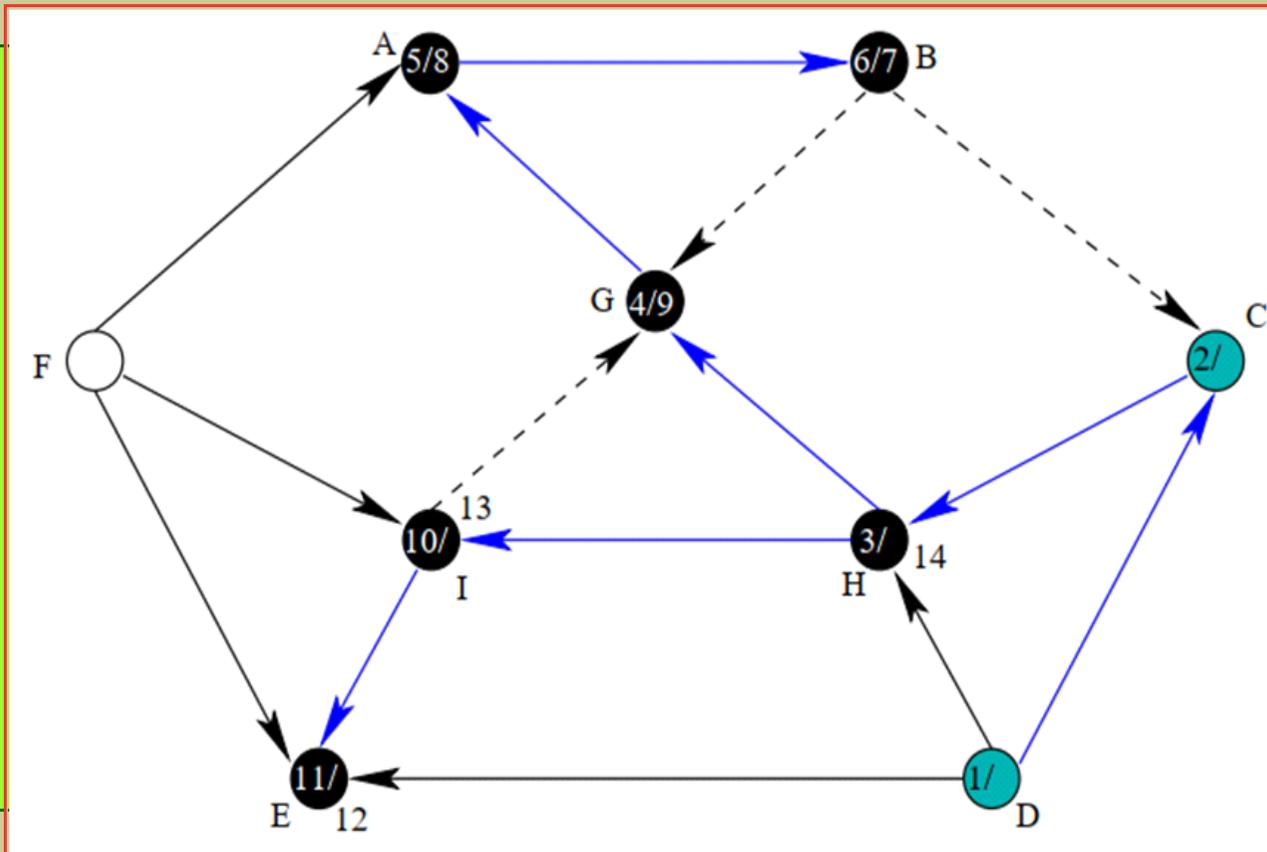
Exemplo: recuar ao vértice H (pai de I na APP) - DFS(G, H, 13)

todos os vértices adjacentes de H tratados

Cor[H] = preto

tempo = 14

f[H] = 14



algoritmo DFS(G, S, tempo)

Cor[S] ← cinzento

tempo ← tempo + 1

d[S] ← tempo

para cada vértice v adjacente a S **fazer**

se (Cor[v] = branco) **então**

Pai[v] ← S

DFS(G, v, tempo)

fim_se

fim_para

Cor[S] ← preto

tempo ← tempo + 1

f[S] ← tempo

fim_algoritmo

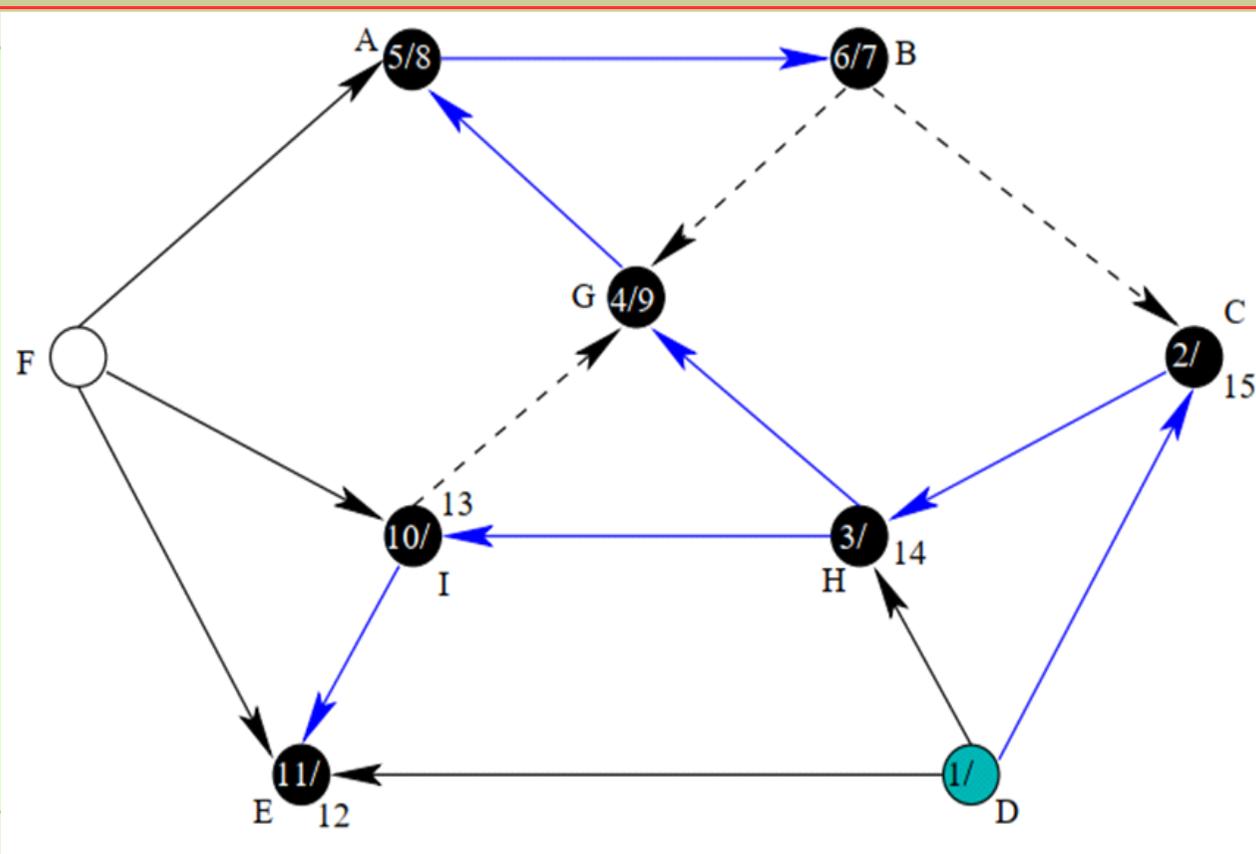
Exemplo: recuar ao vértice C (pai de H na APP) - DFS(G, C, 14)

todos os vértices adjacentes de C tratados

Cor[C] = preto

tempo = 15

f[C] = 15

**algoritmo DFS(G, S, tempo)**

Cor[S] ← cinzento

tempo ← tempo + 1

d[S] ← tempo

para cada vértice v adjacente a S **fazer**

se (Cor[v] = branco) **então**

Pai[v] ← S

DFS(G, v, tempo)

fim_se

fim_para

Cor[S] ← preto

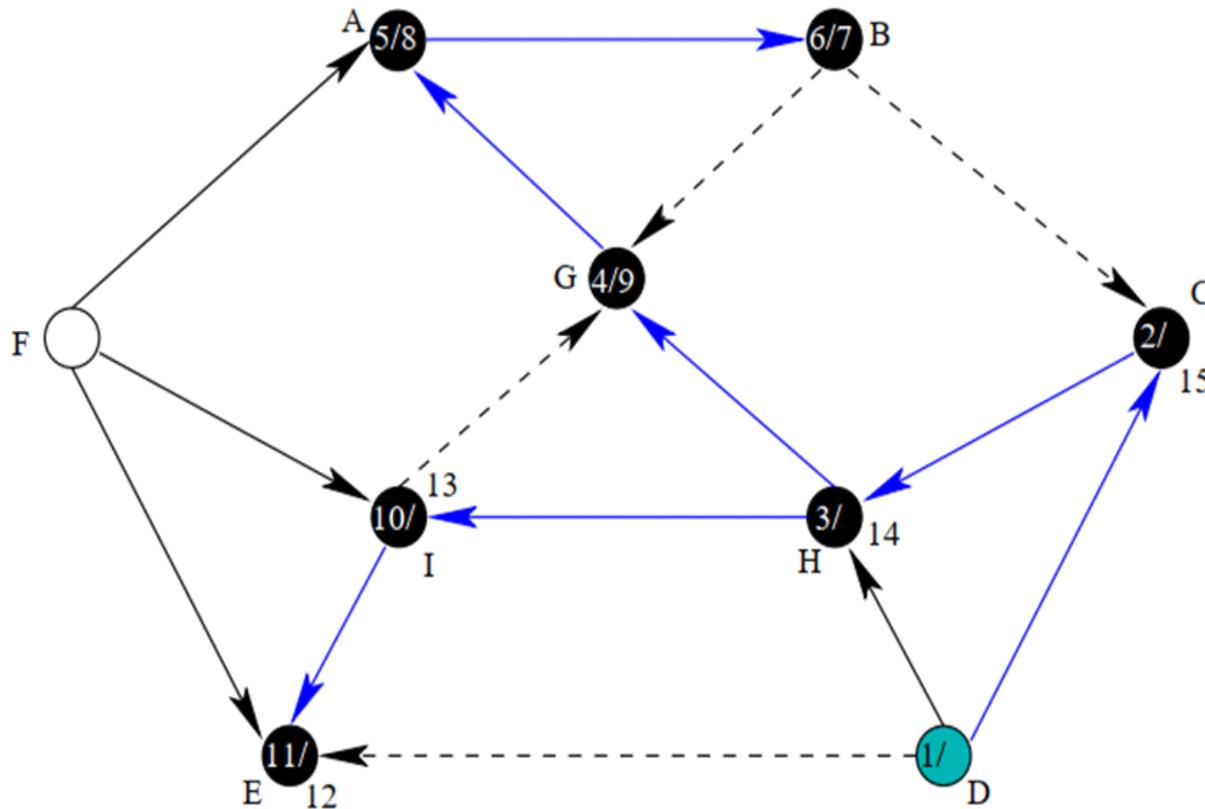
tempo ← tempo + 1

f[S] ← tempo

fim_algoritmo

Exemplo: recuar ao vértice D (pai de C na APP) - DFS(G, D, 15)

vértice adjacente E (Cor[E] = preto (não branco)):
passar ao próximo adjacente

**algoritmo DFS(G, S, tempo)**

Cor[S] ← cinzento

tempo ← tempo + 1

d[S] ← tempo

para cada vértice v adjacente a S **fazer**

se (Cor[v] = branco) **então**

Pai[v] ← S

DFS(G, v, tempo)

fim_se

fim_para

Cor[S] ← preto

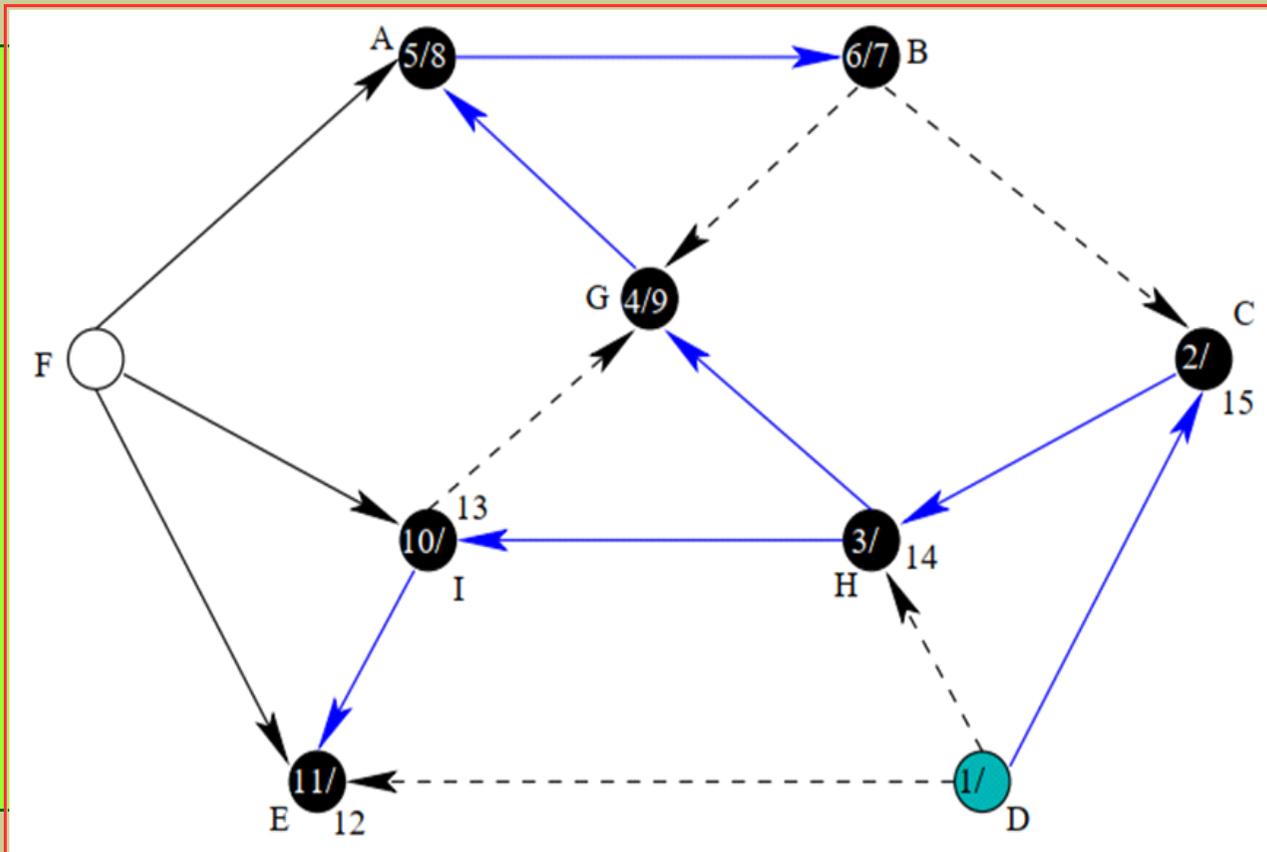
tempo ← tempo + 1

f[S] ← tempo

fim_algoritmo

Exemplo: DFS(G, D, 15)

vértice adjacente H (Cor[H] = preto (não branco)):
passar ao próximo adjacente



```

algoritmo DFS(G, S, tempo)
  Cor[S] ← cinzento
  tempo ← tempo + 1
  d[S] ← tempo
  para cada vértice v adjacente a S fazer
    se (Cor[v] = branco) então
      Pai[v] ← S
      DFS(G, v, tempo)
    fim_se
  fim_para
  Cor[S] ← preto
  tempo ← tempo + 1
  f[S] ← tempo
fim_algoritmo
    
```

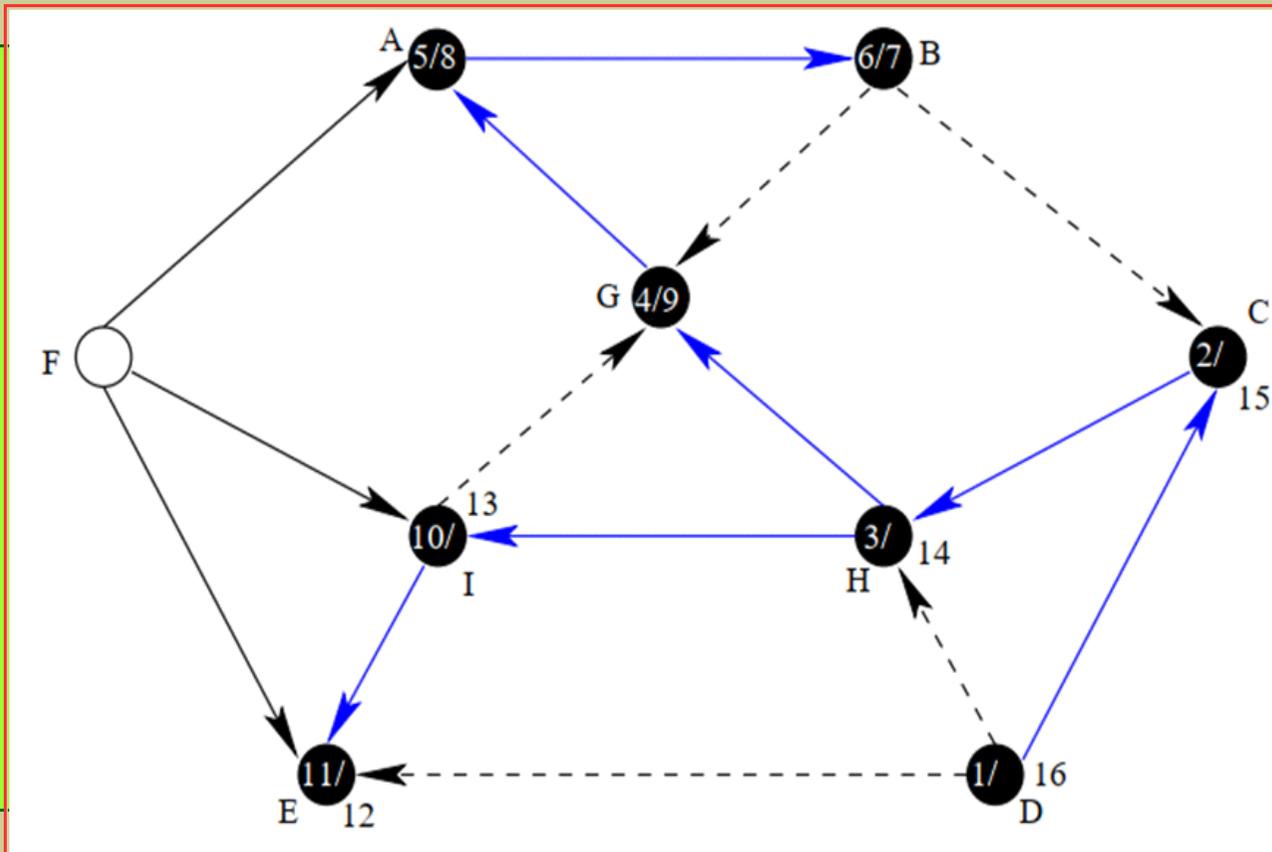
Exemplo: DFS(G, D, 15)

todos os vértices adjacentes de D tratados

Cor[D] = preto

tempo = 16

f[D] = 16

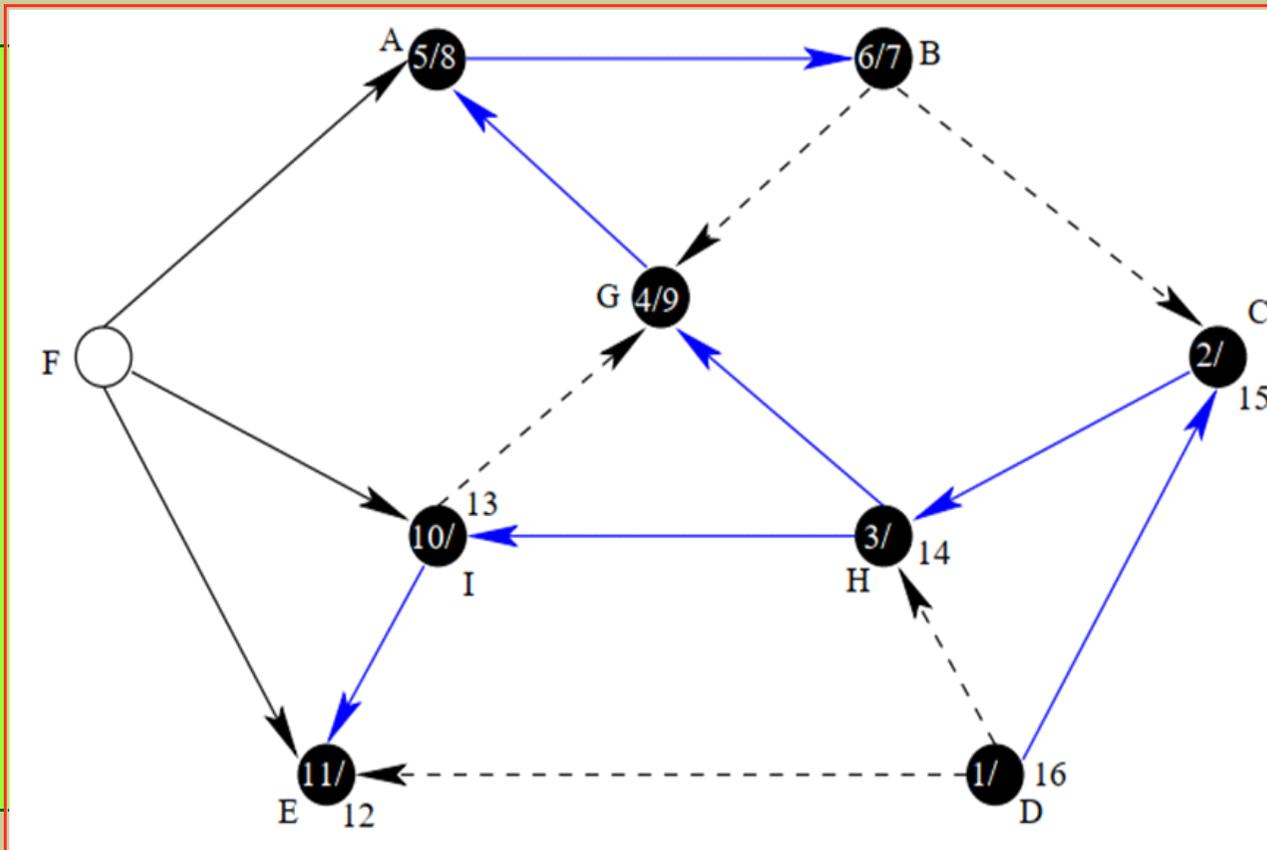


```

algoritmo DFS(G, S, tempo)
  Cor[S] ← cinzento
  tempo ← tempo + 1
  d[S] ← tempo
  para cada vértice v adjacente a S fazer
    se (Cor[v] = branco) então
      Pai[v] ← S
      DFS(G, v, tempo)
    fim_se
  fim_para
  Cor[S] ← preto
  tempo ← tempo + 1
  f[S] ← tempo
fim_algoritmo
    
```

Exemplo: CDFS(G, D)

Cor[F] = branco, então
chamada de **DFS(G, F, 16)**



```

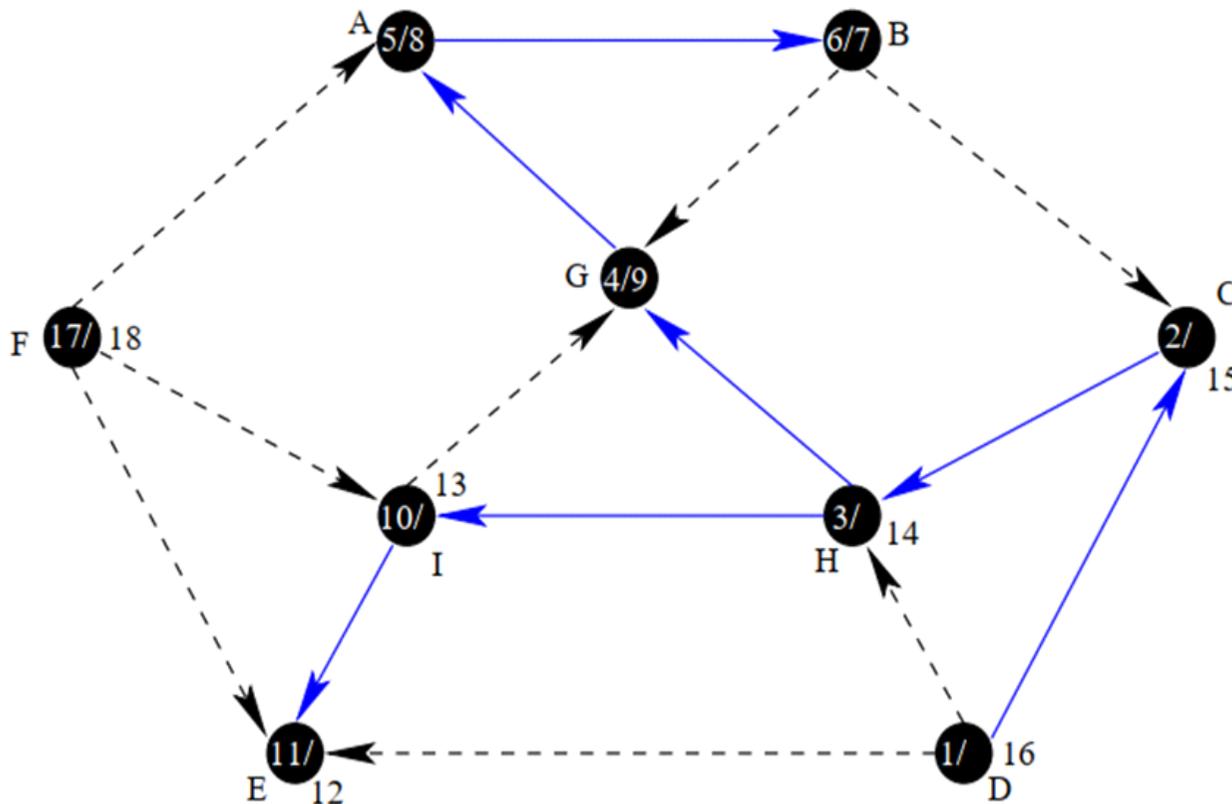
algoritmo DFS(G, S, tempo)
  Cor[S] ← cinzento
  tempo ← tempo + 1
  d[S] ← tempo
  para cada vértice v adjacente a S fazer
    se (Cor[v] = branco) então
      Pai[v] ← S
      DFS(G, v, tempo)
    fim_se
  fim_para
  Cor[S] ← preto
  tempo ← tempo + 1
  f[S] ← tempo
fim_algoritmo
    
```

Exemplo: DFS(G, F, 16)

Cor[F] = cinzento; tempo = 17; d[F] = 17

vértices adjacentes A, E e I com Cor = preto (não branco)

Cor[F] = preto; tempo = 18; f[F] = 18

**algoritmo DFS(G, S, tempo)**

Cor[S] ← cinzento

tempo ← tempo + 1

d[S] ← tempo

para cada vértice v adjacente a S **fazer**

se (Cor[v] = branco) **então**

Pai[v] ← S

DFS(G, v, tempo)

fim_se

fim_para

Cor[S] ← preto

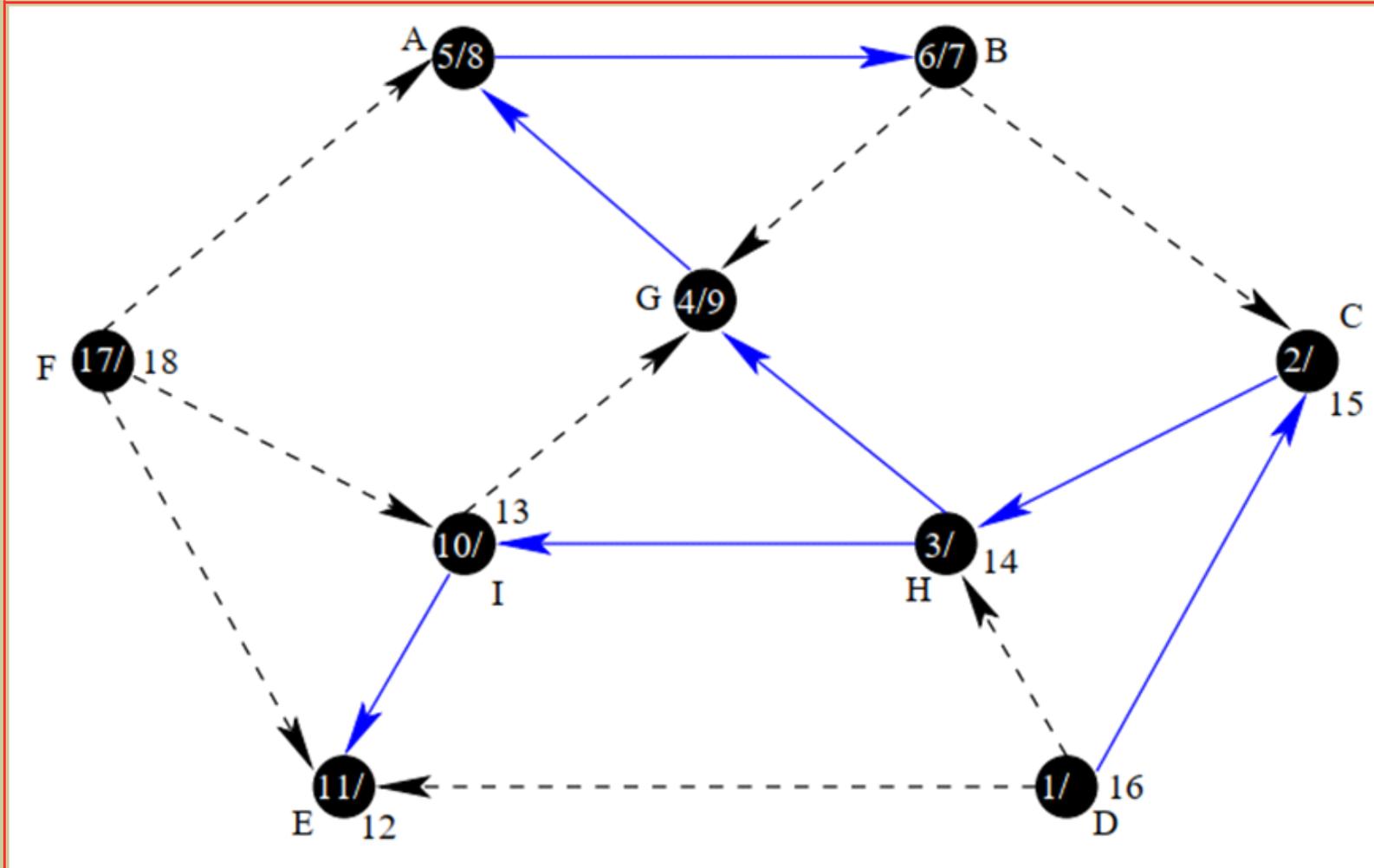
tempo ← tempo + 1

f[S] ← tempo

fim_algoritmo

Exemplo: ordem das chamadas recursivas

(D, 0) → (C, 1) → (H, 2) → (G, 3) → (A, 4) → (B, 5) → (B, 6) → (A, 7) → (G, 8) → (I, 9) → (E, 10) → (E, 11) → (I, 12) → (H, 13) → (C, 13) → (D, 15) → (F, 16)



Resultados

- Teorema. [Parêntesis]

Em qualquer pesquisa em profundidade de $G = (V, A)$, tem-se para qualquer par de vértices (\mathbf{u}, \mathbf{v}) que uma e uma só das seguintes situações são válidas

- o intervalo $[d[\mathbf{u}], f[\mathbf{u}]]$ está contido em $[d[\mathbf{v}], f[\mathbf{v}]]$ e \mathbf{u} é descendente de \mathbf{v} numa APP
- o intervalo $[d[\mathbf{v}], f[\mathbf{v}]]$ está contido em $[d[\mathbf{u}], f[\mathbf{u}]]$ e \mathbf{v} é descendente de \mathbf{u} numa APP
- os dois intervalos são disjuntos e nem \mathbf{u} é descendente de \mathbf{v} nem o contrário

- Teorema. [Caminhos Brancos]

Na floresta de pesquisa em profundidade de $G = (V, A)$, o vértice \mathbf{v} é um descendente de \mathbf{u} se e só se no instante $d[\mathbf{u}]$ de descoberta de \mathbf{u} , \mathbf{v} é alcançável a partir de \mathbf{u} por um caminho inteiramente constituído por vértices brancos

- Exemplo:

- B é descendente de G, mas E não o é (apesar de haver um caminho de G para E, este caminho não é inteiramente branco no momento em que G passa a cinzento)